

OPTIMUS PRIME



Pack 05

NOTICE DE MONTAGE

ASSEMBLAGE DU POUCE
ASSEMBLAGE DU PETIT DOIGT
ASSEMBLAGE DES DOIGTS - PARTIE 1
ASSEMBLAGE DES DOIGTS - PARTIE 2
ASSEMBLAGE DE LA MAIN
ASSEMBLAGE DU BRAS INFÉRIEUR DROIT

AGORA
MODELS®

Conseils d'experts

 **Pensez à bien conserver TOUTES les vis non utilisées car vous pourrez en avoir besoin plus tard.**

Veillez à ne pas mélanger les différentes vis. Elles se ressemblent beaucoup, mais vous verrez que leurs filetages sont légèrement différents. Vous risquez d'endommager les pièces si vous n'utilisez pas la bonne vis.

Lorsque vous assemblez différentes pièces à l'aide de plusieurs vis, ajustez chaque vis sans trop serrer, de façon à ce que toutes les pièces soient correctement alignées avant de serrer plus fermement, mais toujours sans excès et dans l'ordre dans lequel vous les avez insérées.

Le tournevis peut être magnétisé en le frottant contre un aimant (un aimant de réfrigérateur, par exemple). Cela vous aidera à tenir les vis et facilitera le montage.

Si vous peinez à entrer une vis dans une pièce métallique, ne forcez surtout pas car sa tête pourrait casser. Dans un tel cas, retirez-la et appliquez une petite quantité de vaseline, de savon ou d'huile sur son filetage. Cela lubrifiera la vis et la rendra plus facile à insérer.

Il sera nécessaire d'appliquer un peu de colle pour certaines pièces. Veillez toutefois à appliquer la colle avec parcimonie. Utilisez un cure-dent pour ne pas en mettre trop et ne pas l'appliquer trop fortement. Nous recommandons d'utiliser de la colle forte en gel ou de la colle liquide extra-fine pour maquettes. Dans la mesure du possible, testez l'ajustement des pièces avant de les coller.



Identifiez le symbole représentant de la colle et appliquez-la sur la zone rouge tel qu'indiqué.

Vous allez recevoir de nombreuses pièces au cours de cette construction, dont certaines seront à monter immédiatement (en suivant les instructions de l'étape correspondante) et d'autres à mettre de côté (sur le plateau qui vous aura été fourni) pour des étapes ultérieures.

Pensez à bien protéger la peinture des pièces en posant un tapis de coupe, une feuille de papier blanc ou un chiffon doux sur votre surface de travail.

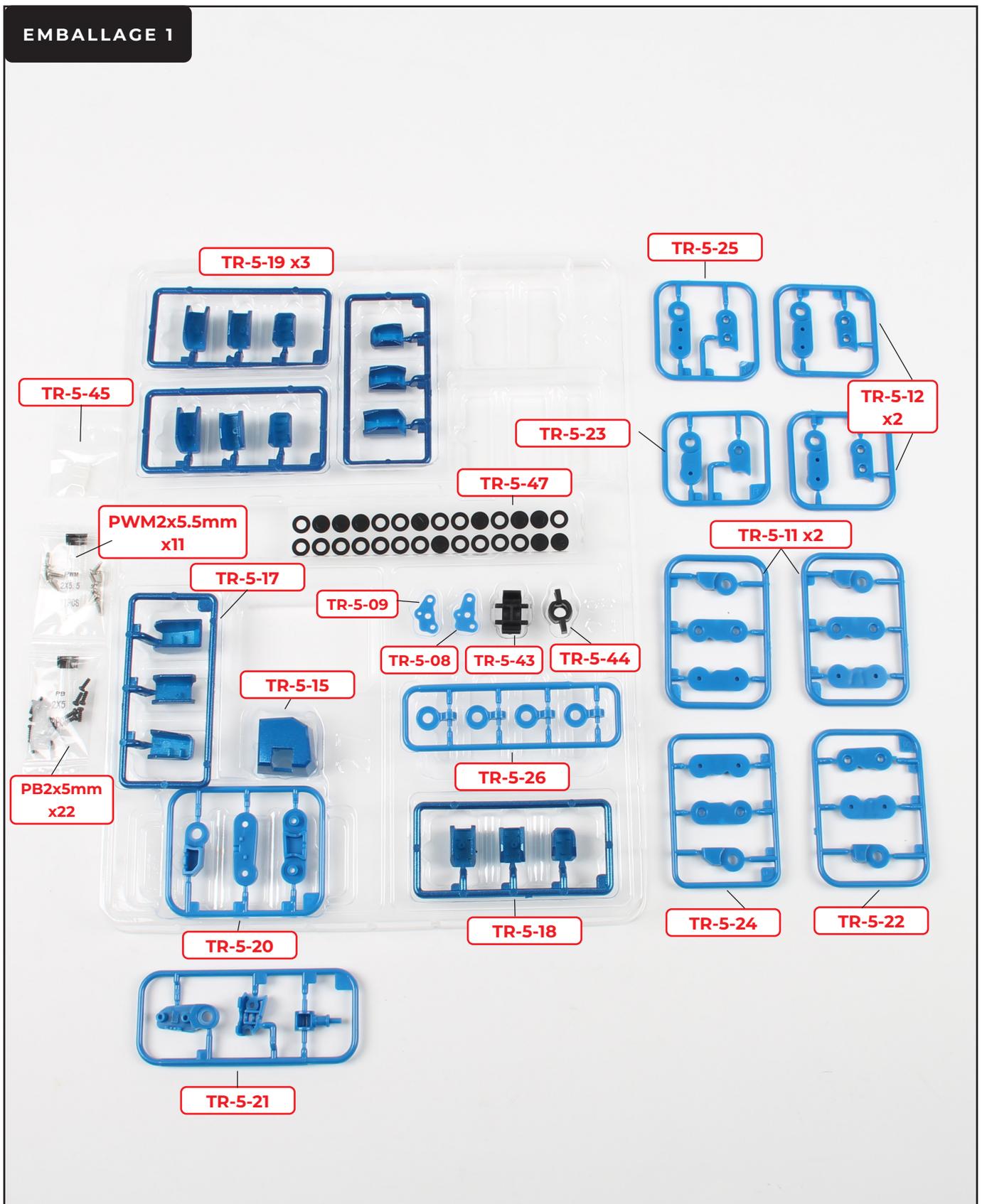
Gauche droite ! Dans les instructions de montage de votre Optimus Prime, le côté gauche ou droit s'entend dans le sens de la vision du robot. Le bras gauche d'Optimus Prime est donc situé à droite pour le lecteur.



ATTENTION : Certaines pièces sont assemblées à l'aide d'aimants. Attention : ces aimants peuvent provoquer des blessures graves s'ils sont avalés. Conservez-les donc hors de portée des enfants ! Si vous avez des raisons de croire qu'un aimant a été avalé, appelez immédiatement un médecin.

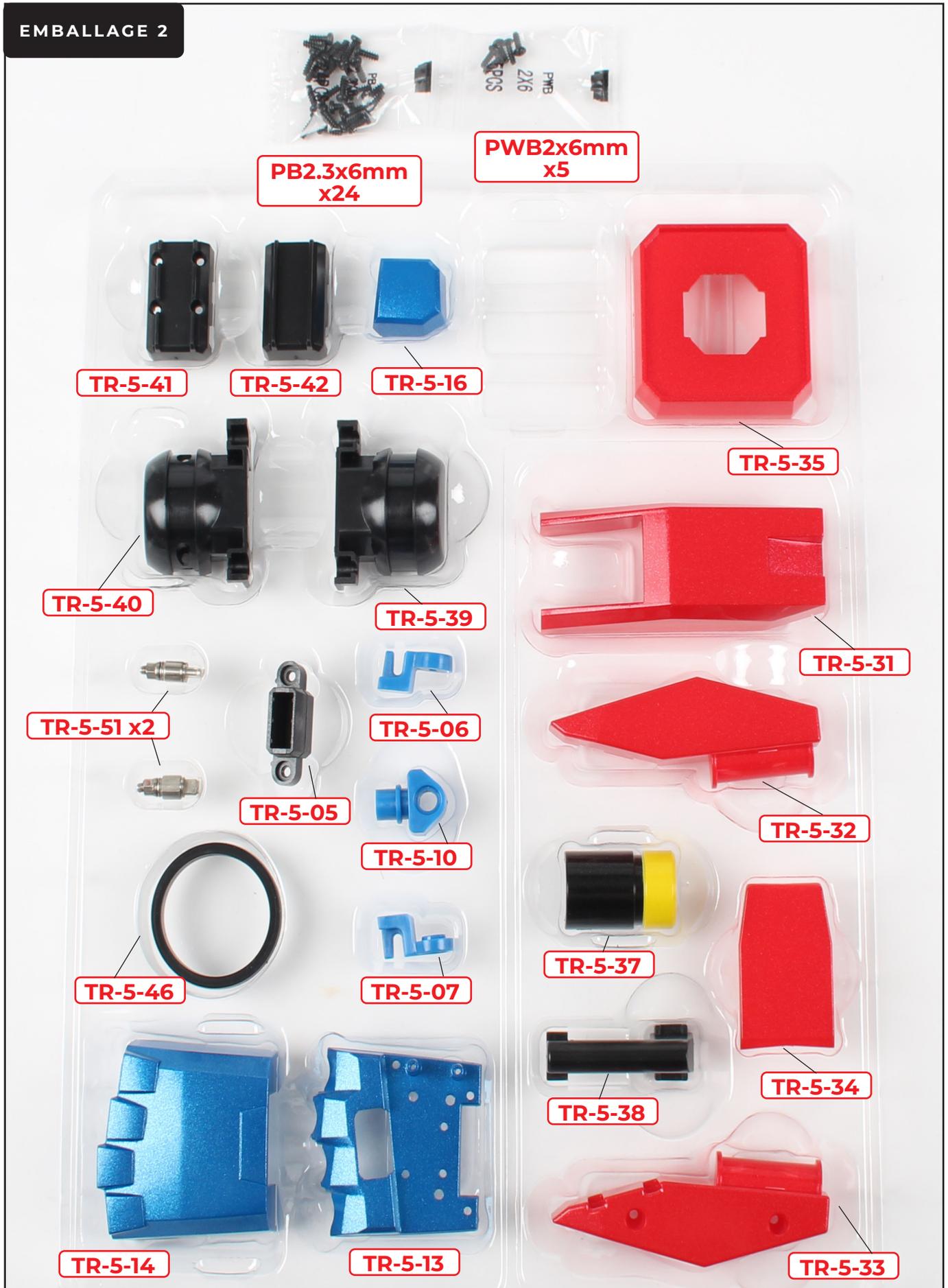
Pièces du pack 5

EMBALLAGE 1



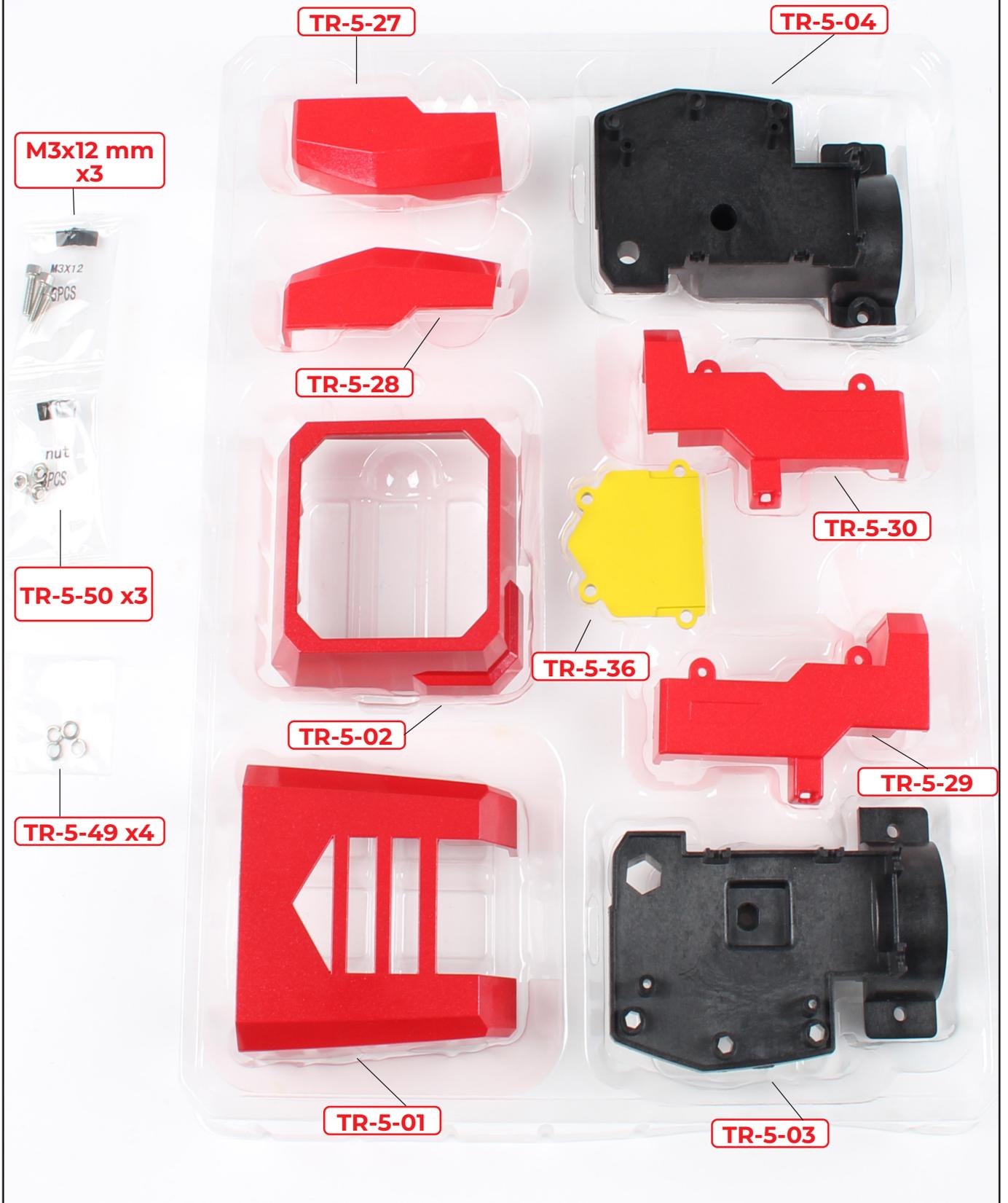
Pièces du pack 5

EMBALLAGE 2

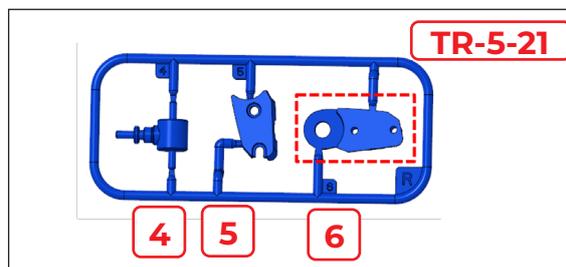
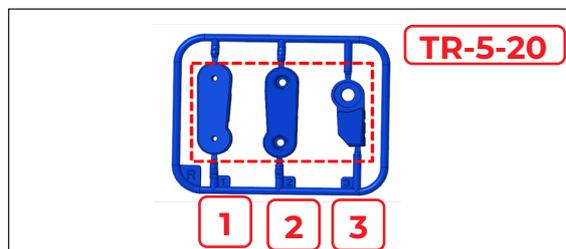
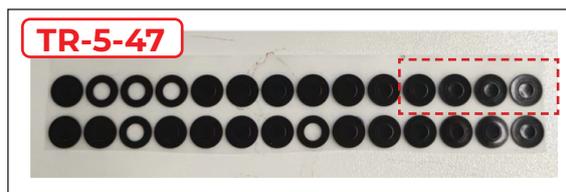
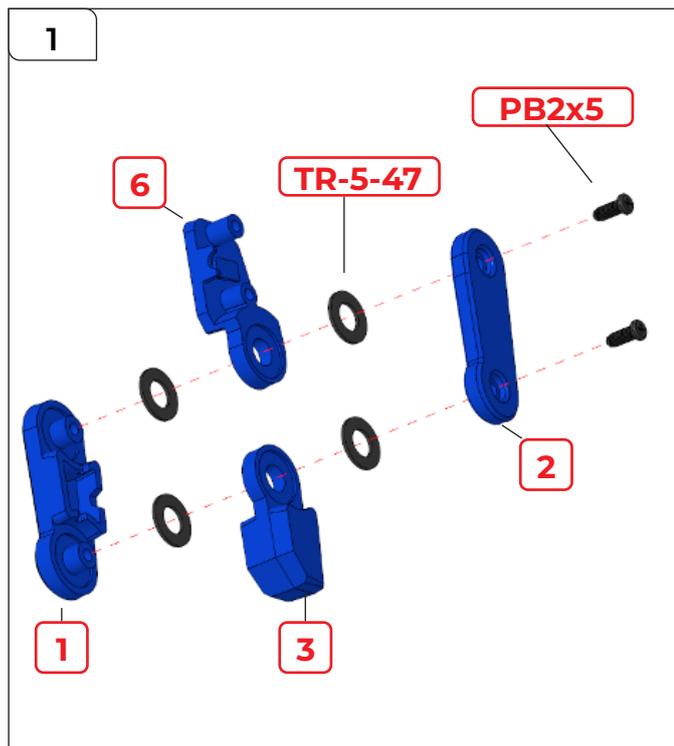


Pièces du pack 5

EMBALLAGE 3

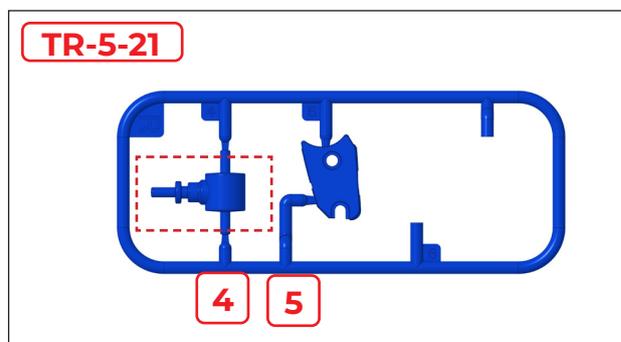
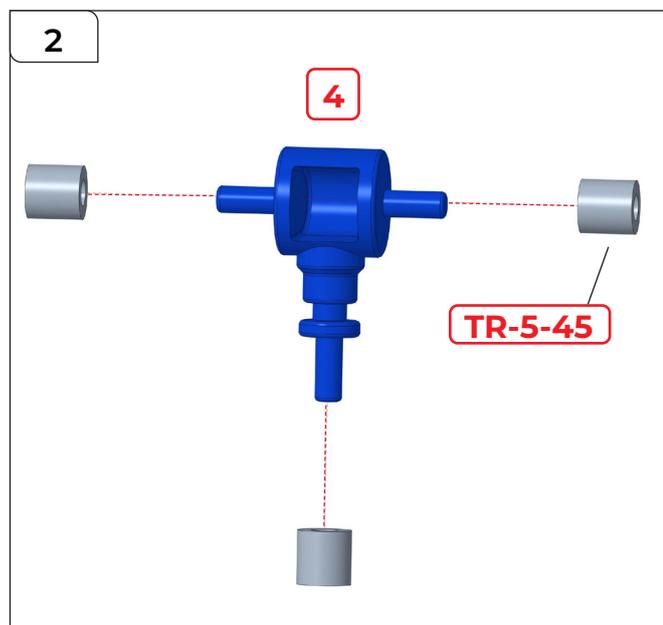


Assemblage du pouce



ÉTAPE 1

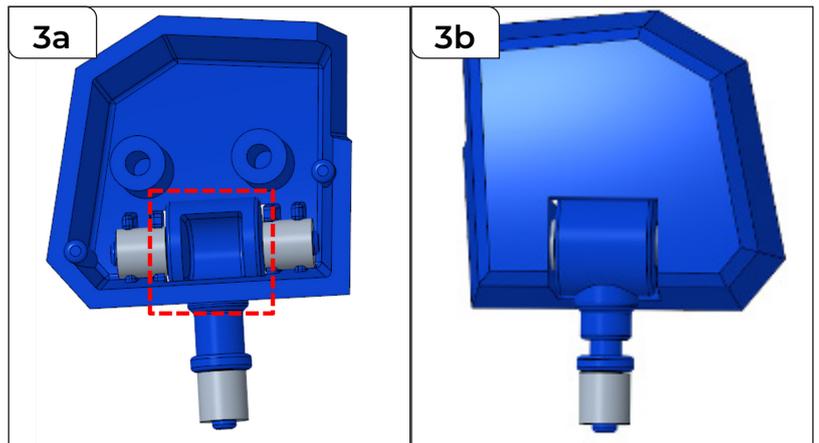
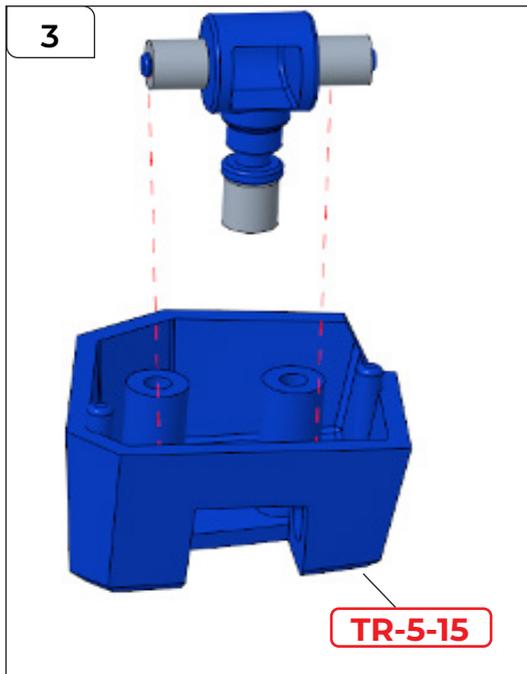
Détachez les pièces 1, 2 & 3 de la grappe TR-5-20. Détachez la pièce 6 de la grappe TR-5-21.
Placez 2 TR-5-47 sur la pièce 1. Placez 2 TR-5-47 sur les pièces 3 et 6, puis placez-les sur la pièce 1.
Placez la pièce 2 par-dessus et fixez l'ensemble avec 2 vis PB2x5 mm .



ÉTAPE 2

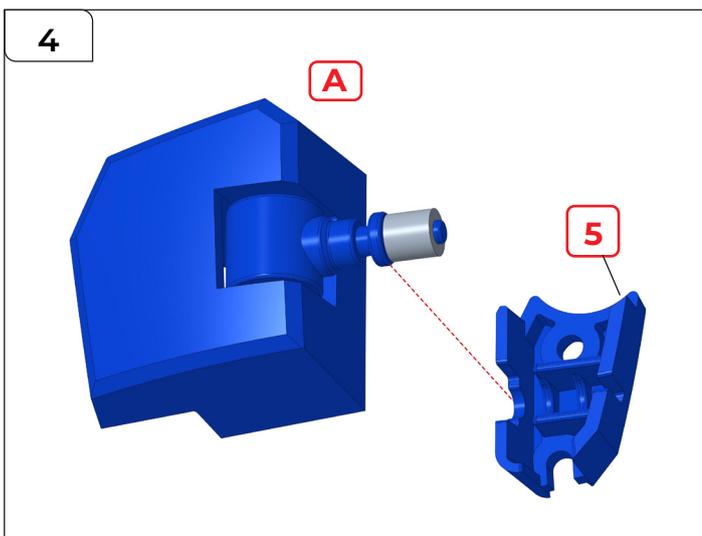
Détachez la pièce 4 de la grappe TR-5-2.
Fixez 3 TR-5-45 sur la pièce 4.

Assemblage du pouce

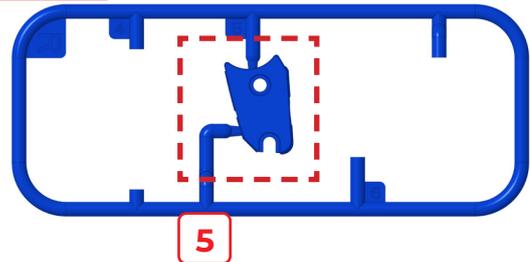


ÉTAPE 3

Fixez l'ensemble issu de l'étape 2 sur la pièce TR-5-15 tel qu'indiqué. Remarque : le renforcement de la pièce 4 doit être orienté vers l'extérieur, tel qu'indiqué aux points 3a et 3b ci-dessus.

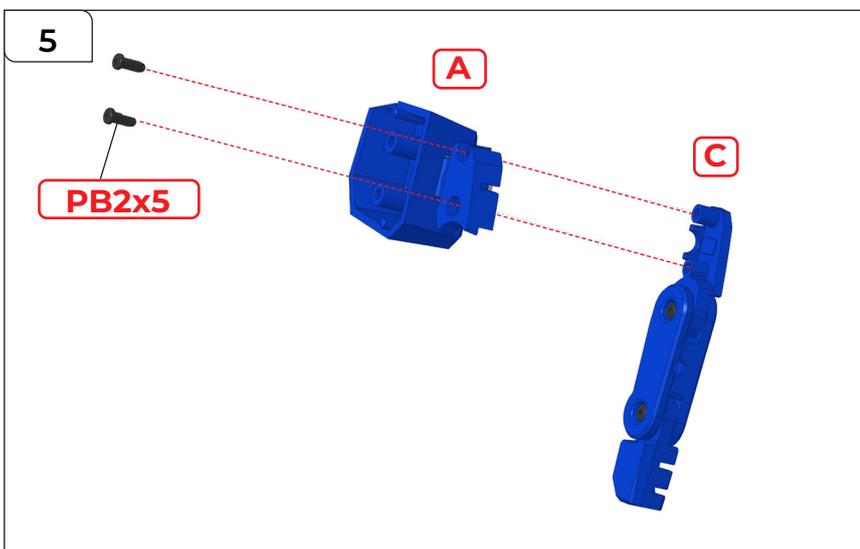


TR-5-21



ÉTAPE 4

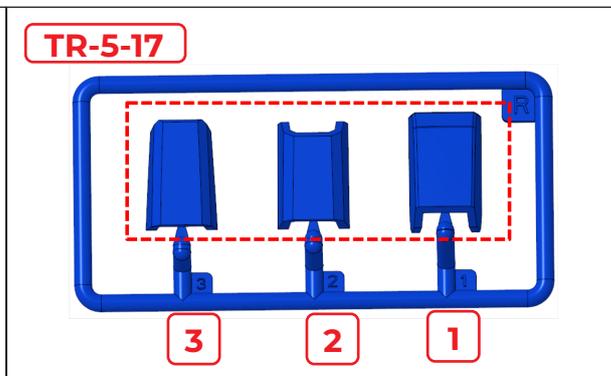
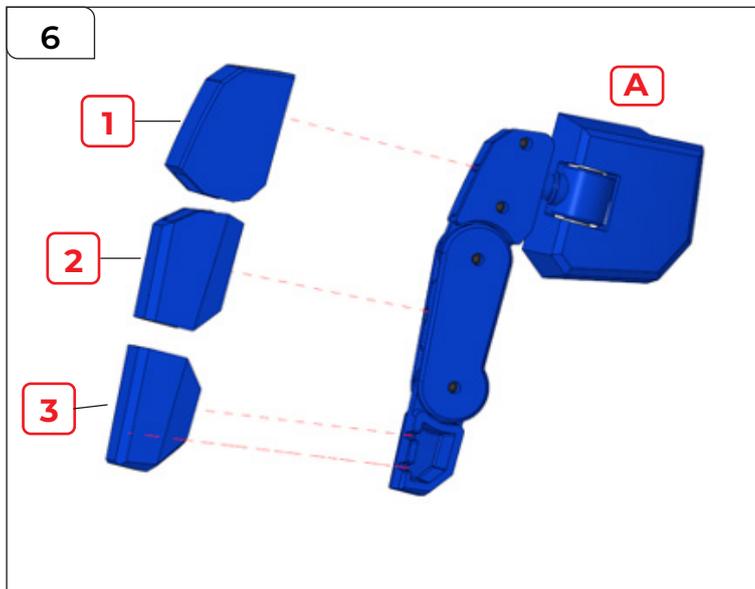
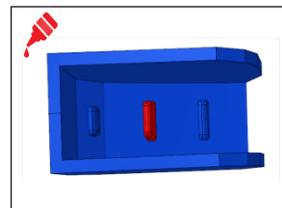
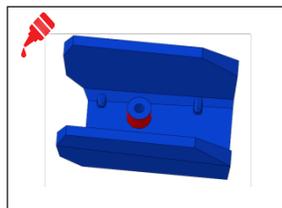
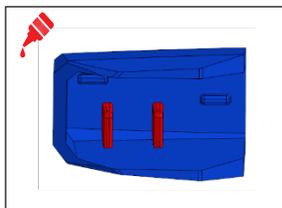
Détachez la pièce 5 de la grappe TR-5-21 et fixez-la sur A.



ÉTAPE 5

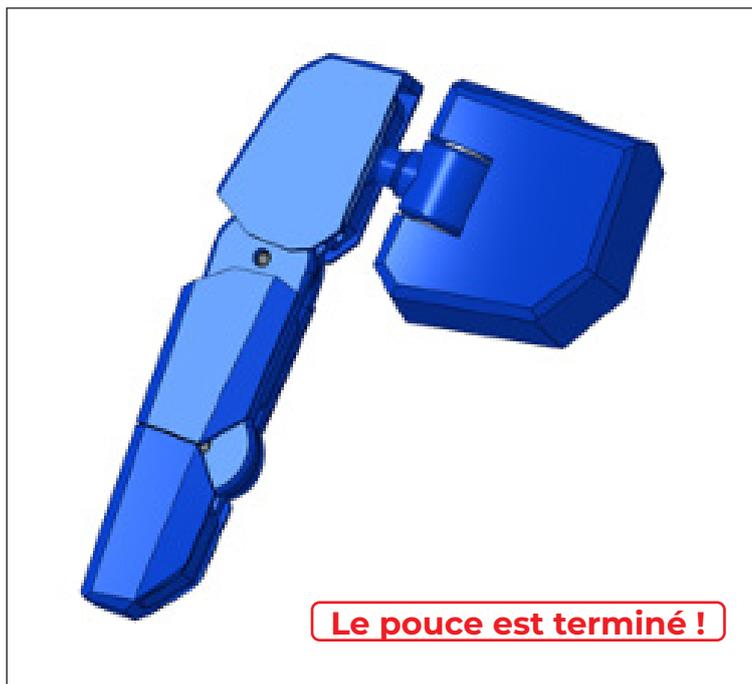
Fixez A sur C avec 2 vis PB2x5 mm.

Assemblage du pouce

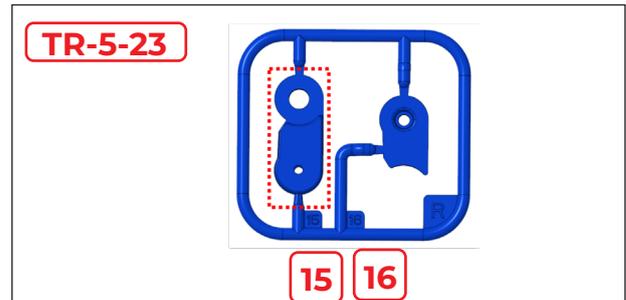
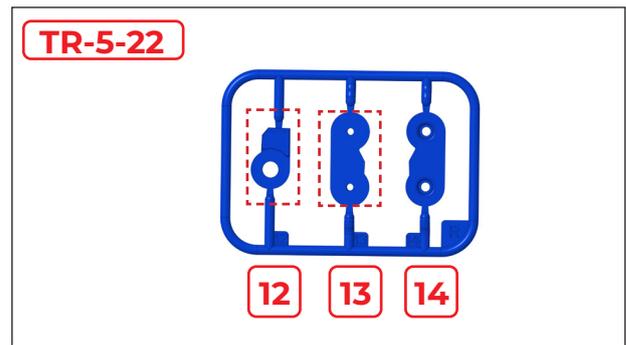
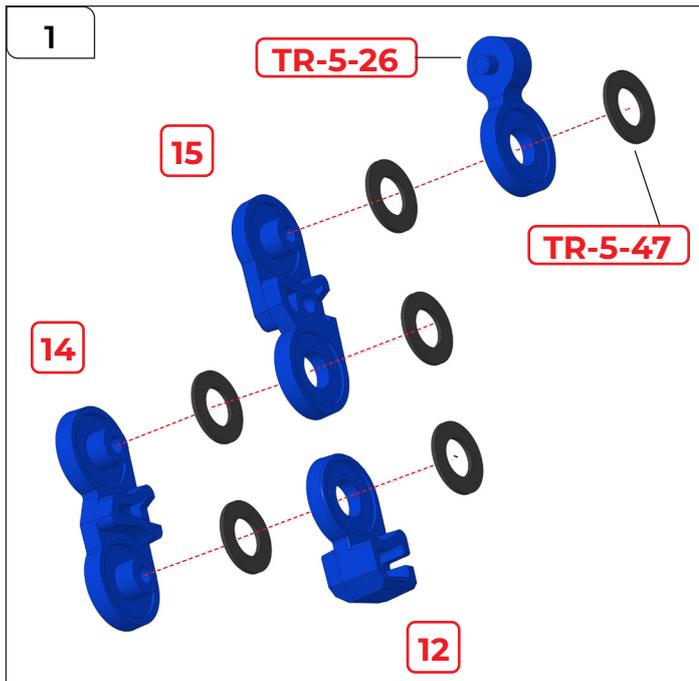


ÉTAPE 6

Détachez les pièces 1, 2 & 3 de la grappe TR-5-17. Appliquez un peu de colle sur la zone surlignée en rouge (ci-dessus) et fixez-les sur A tel qu'indiqué.

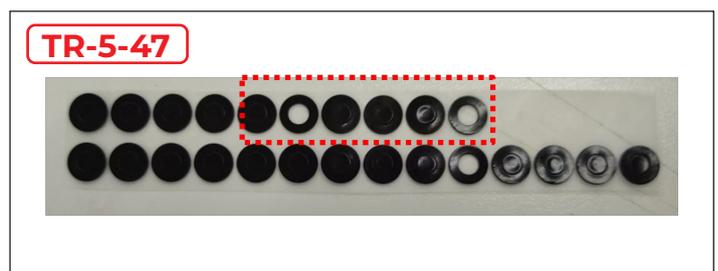
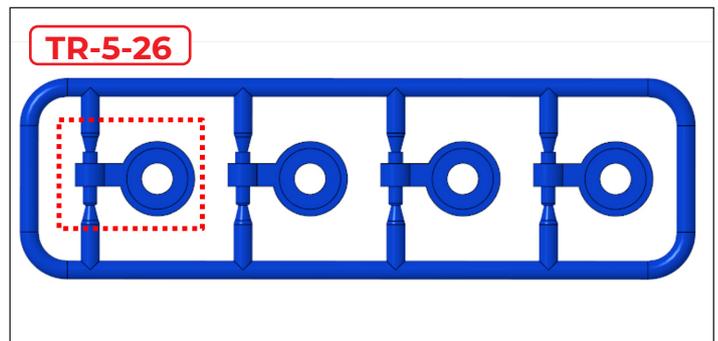


Assemblage du petit doigt

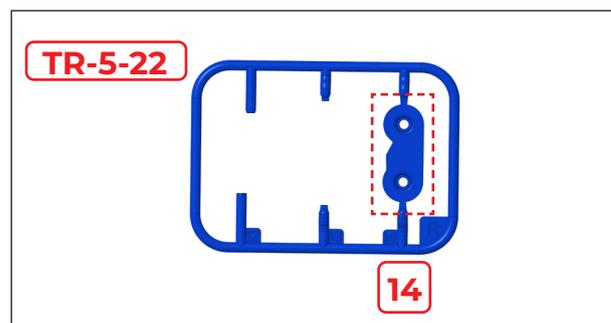
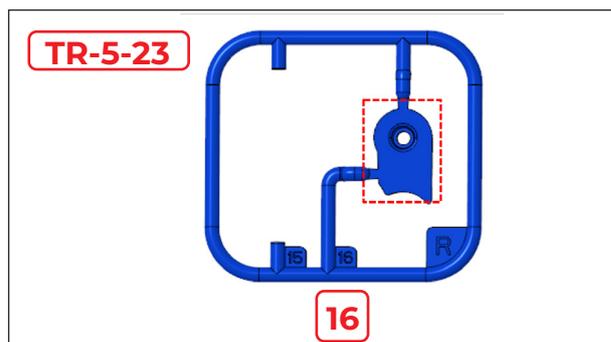
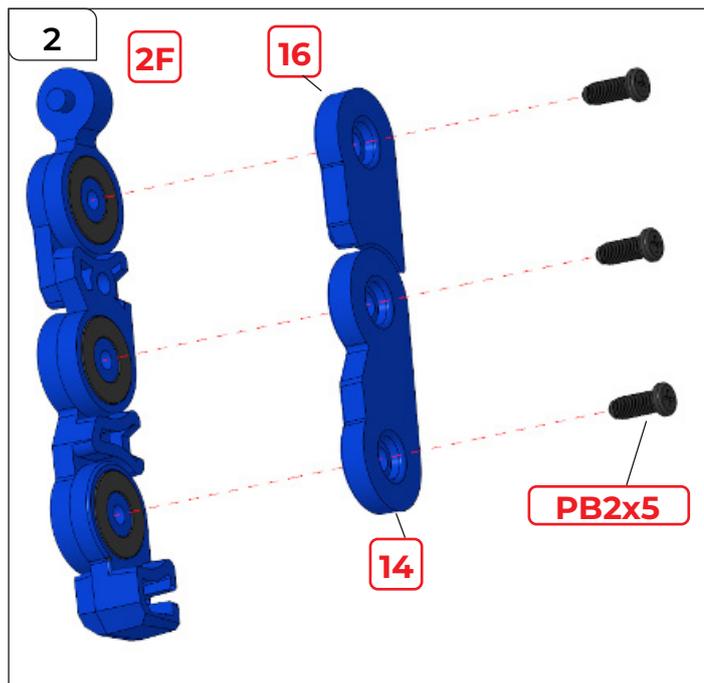


ÉTAPE 1

Détachez les pièces 12 & 13 de la grappe TR-5-22.
Puis détachez la pièce 15 de la grappe TR-5-23,
et 1 pièce de la grappe TR-5-26.
Placez 2 TR-5-47 sur la pièce 13. Placez 2 TR-5-47 sur
la pièce 12 et 1 TR-5-47 sur la pièce 15, puis placez-les
sur la pièce 13.
Placez 1 TR-5-47 sur TR-5-26, puis placez-la
sur la pièce 15.



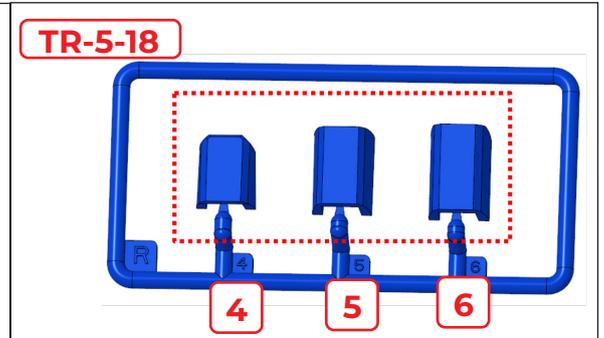
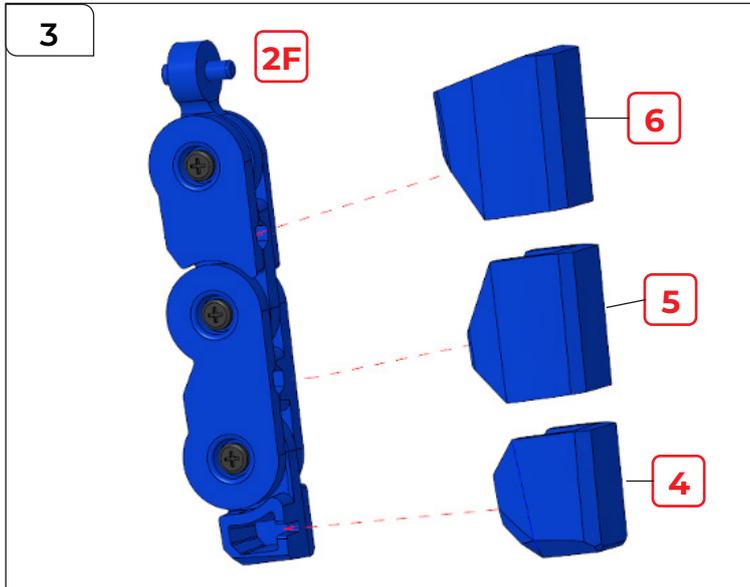
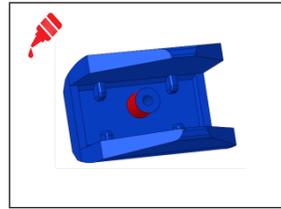
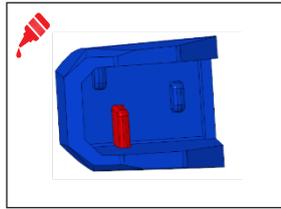
Assemblage du petit doigt



ÉTAPE 2

Détachez la pièce 16 de la grappe TR-5-23 et la pièce 14 de la grappe TR-5-22.
Placez les pièces 14 et 16 sur 2F et fixez-les avec **3 vis B2x5 mm**.

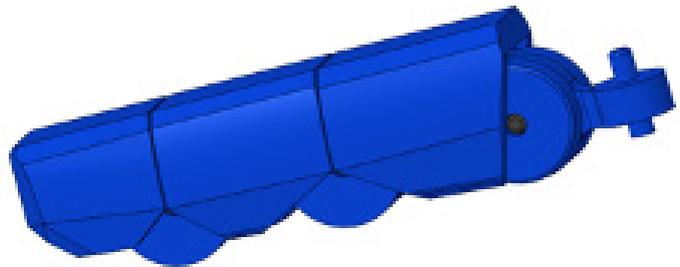
Assemblage du petit doigt



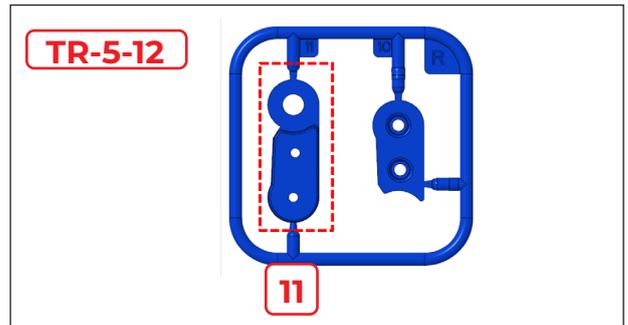
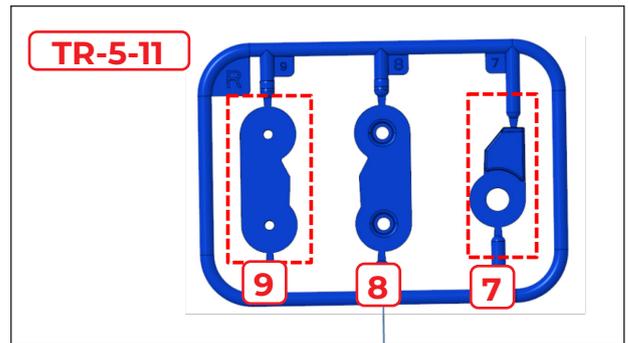
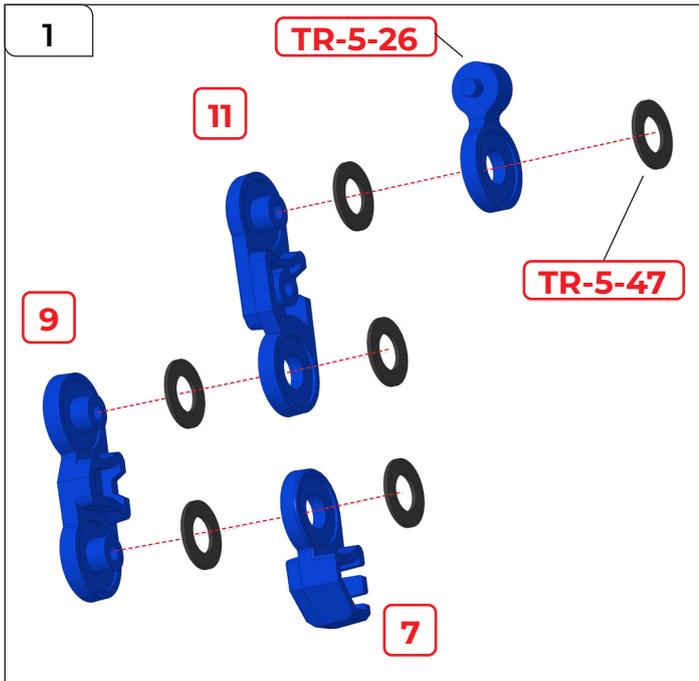
ÉTAPE 3

Détachez les pièces 4, 5 & 6 de la grappe TR-5-18.
Appliquez de la colle tel qu'indiqué ci-dessus.
Fixez 4, 5 & 6 sur l'ensemble issu de l'étape 1 tel qu'indiqué ci-dessus.

Le petit doigt !

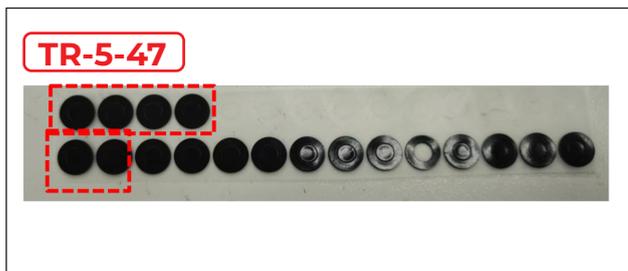
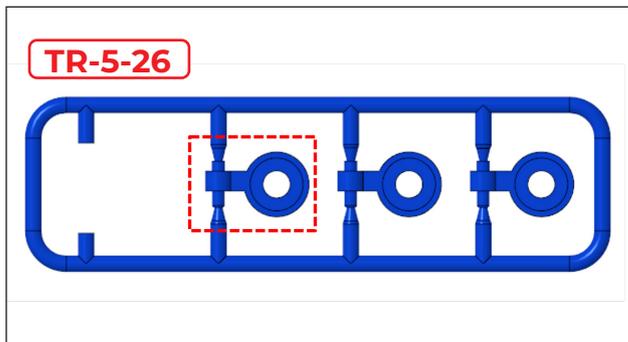


Assemblage des doigts - Partie 1

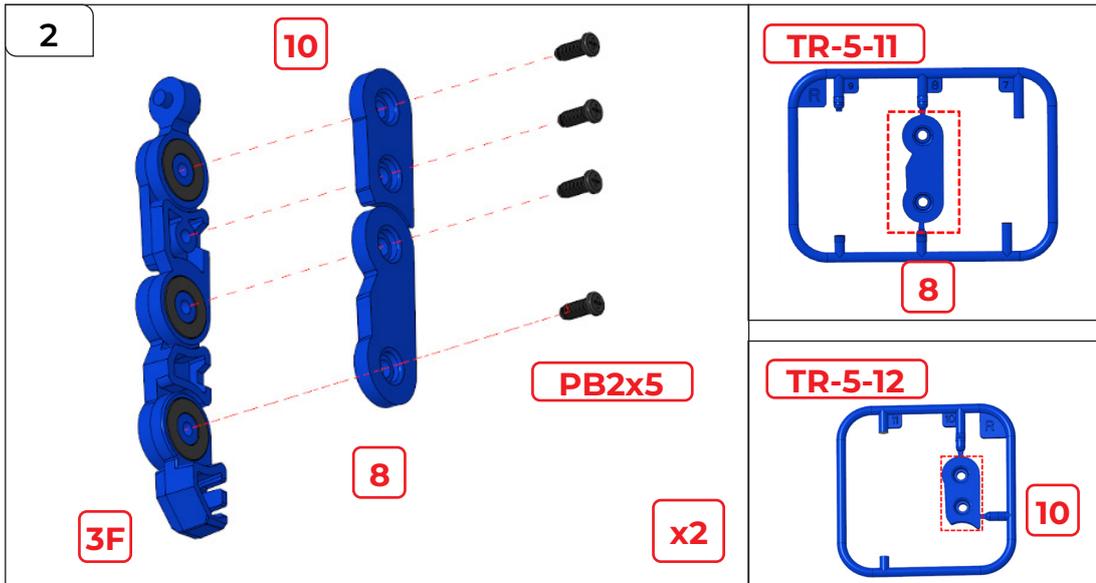


ÉTAPE 1

Détachez les pièces 7 & 9 de TR-5-11.
 Détachez la pièce 11 de TR-5-12.
 Détachez la pièce 1 de TR-5-26.
 Placez 2 TR-5-47 sur les pièces 9 & 11.
 Placez 1 TR-5-47 sur 7 & TR-5-26.
 Fixez 7 & 11 sur 9.
 Fixez TR-5-26 sur 11.
 Répétez l'étape 1 de façon à obtenir 2 ensembles.



Assemblage des doigts - Partie 1



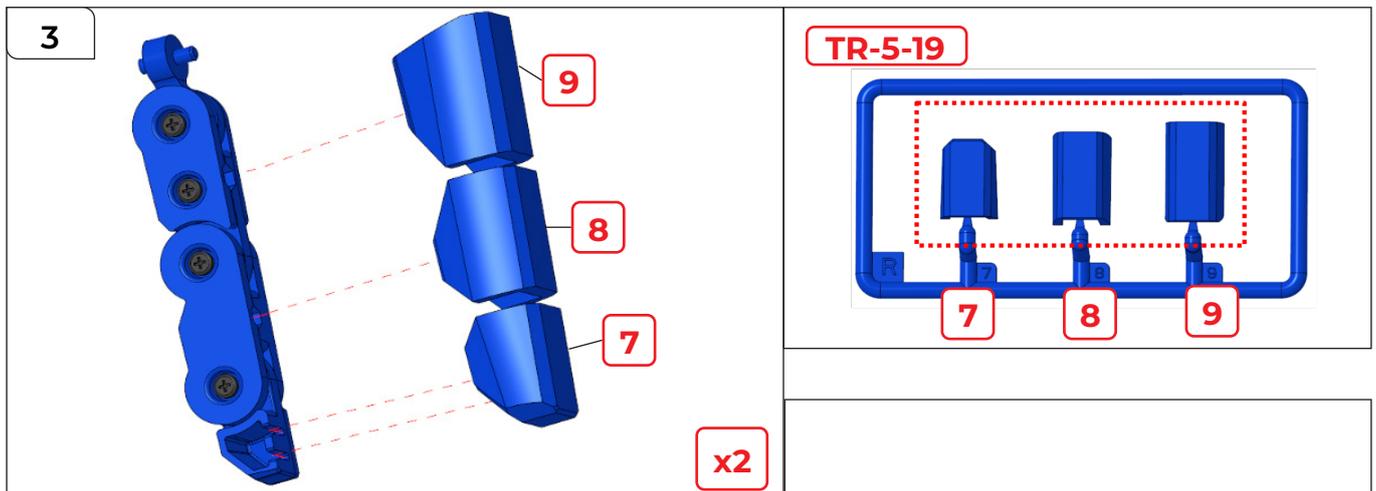
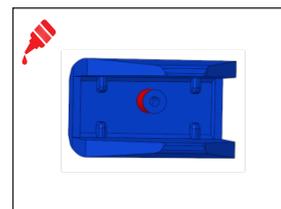
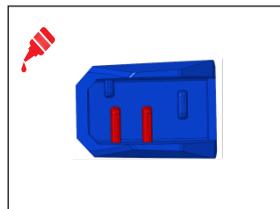
ÉTAPE 2

Détachez la pièce 8 de TR-5-11

Détachez la pièce 10 de TR-5-12

Fixez les pièces 8 & 10 sur l'ensemble issu de l'étape 1 avec 4 vis PB2x5 mm.

Répétez cette étape pour obtenir 2 ensembles.



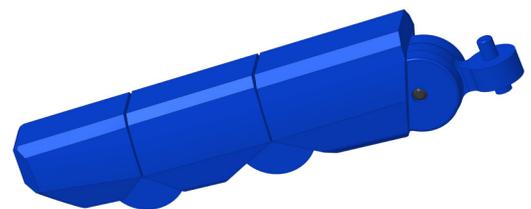
ÉTAPE 3

Détachez les pièces 7, 8 & 9 de la grappe TR-5-19.

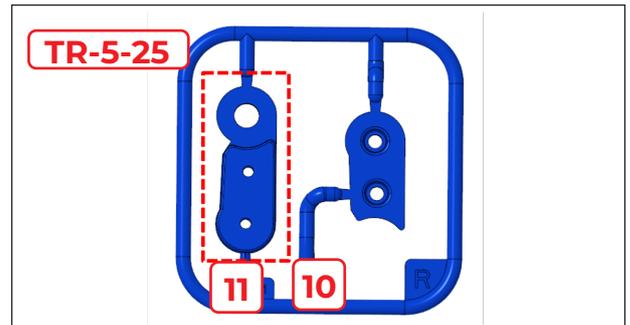
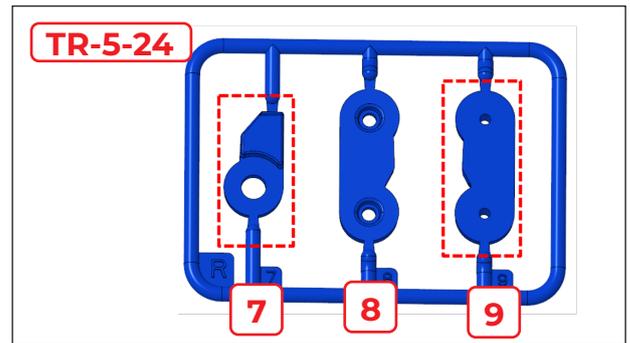
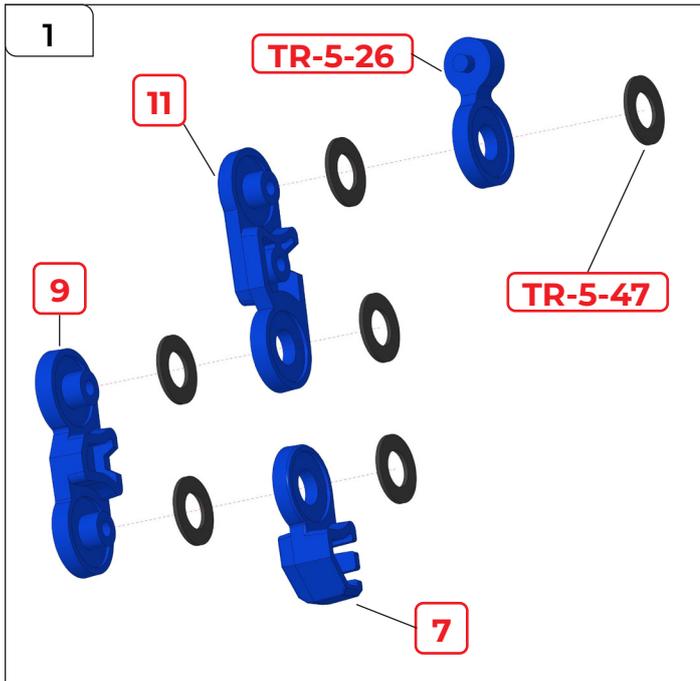
Appliquez de la colle tel qu'indiqué ci-dessus.

Fixez 7, 8 & 9 sur l'ensemble issu de l'étape 2 tel qu'indiqué ci-dessus.

Répétez l'opération 2 fois de façon à obtenir 2 séries de doigts.

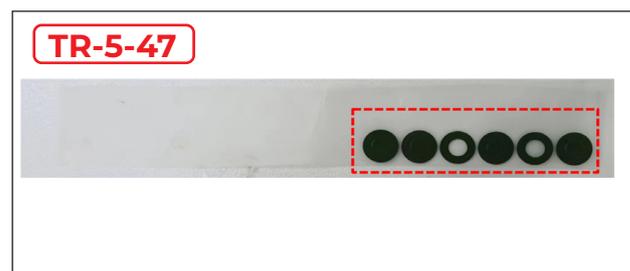
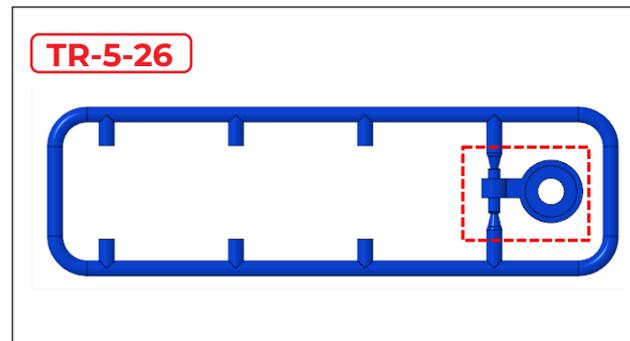


Assemblage des doigts - Partie 2

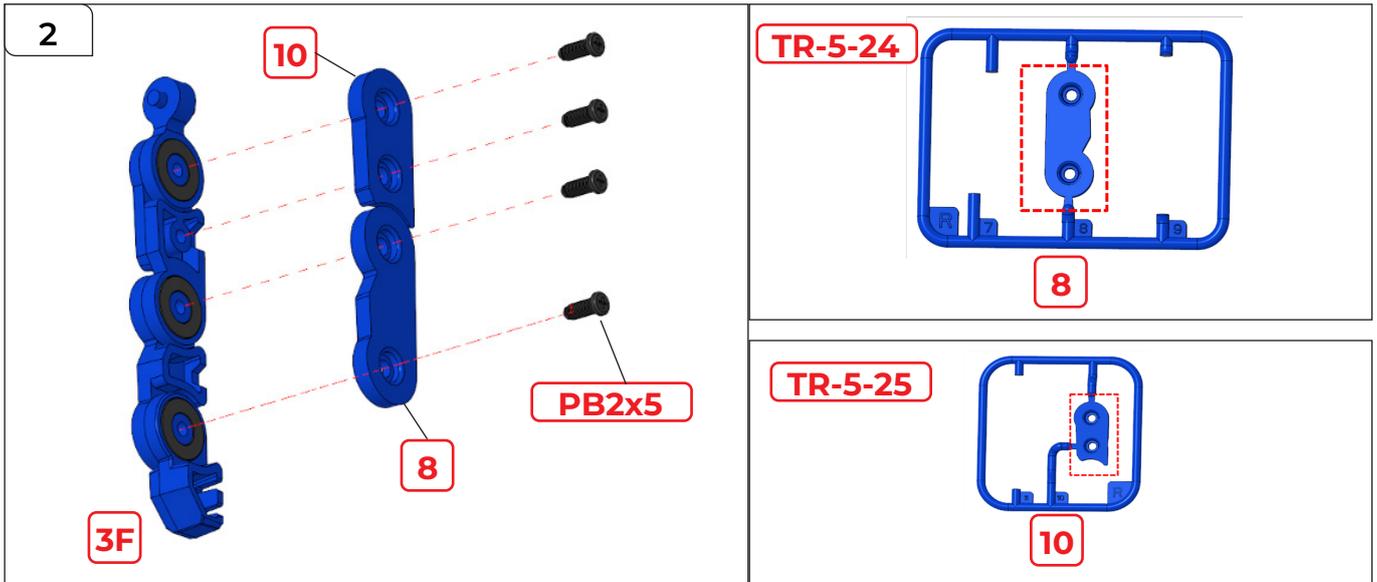


ÉTAPE 1

- Détachez les pièces 7 & 9 de TR-5-24.
- Détachez la pièce 11 de TR-5-25.
- Détachez la pièce 1 de TR-5-26.
- Placez 2 TR-5-47 sur les pièces 9 & 11.
- Placez 1 TR-5-47 sur 7 & TR-5-26.
- Fixez 7 & 11 sur 9.
- Fixez TR-5-26 sur 11.



Assemblage des doigts - Partie 2

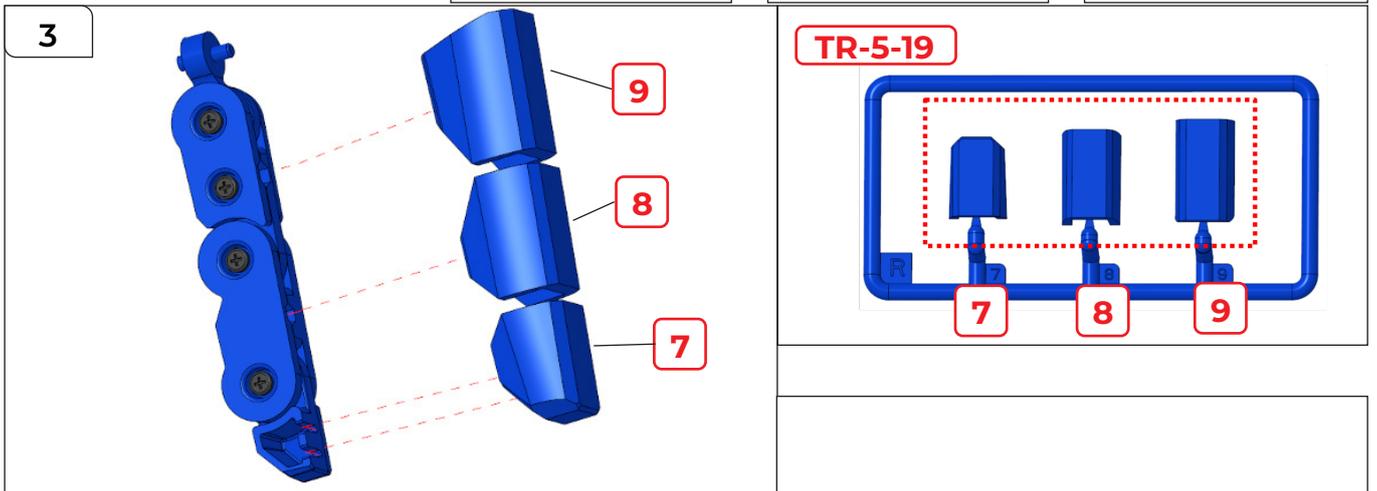
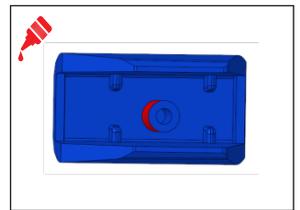
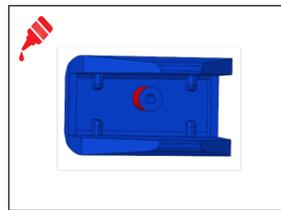


ÉTAPE 2

Détachez la pièce 8 de TR-5-24.

Détachez la pièce 10 de TR-5-25.

Fixez les pièces 8 & 10 sur l'ensemble issu de l'étape 1 avec 4 vis PB2x5 mm.

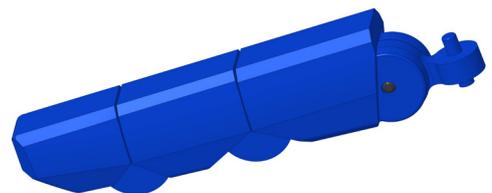


ÉTAPE 3

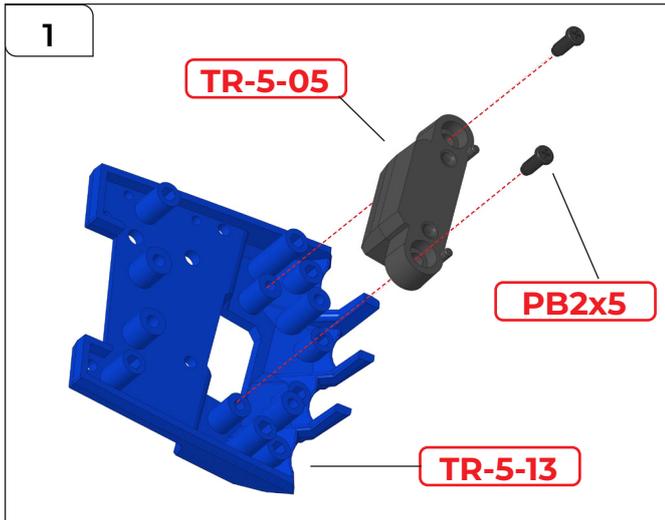
Détachez les pièces 7, 8 & 9 de la grappe TR-5-19.

Appliquez de la colle tel qu'indiqué ci-dessus.

Fixez 7, 8 & 9 sur l'ensemble issu de l'étape 2 tel qu'indiqué ci-dessus.



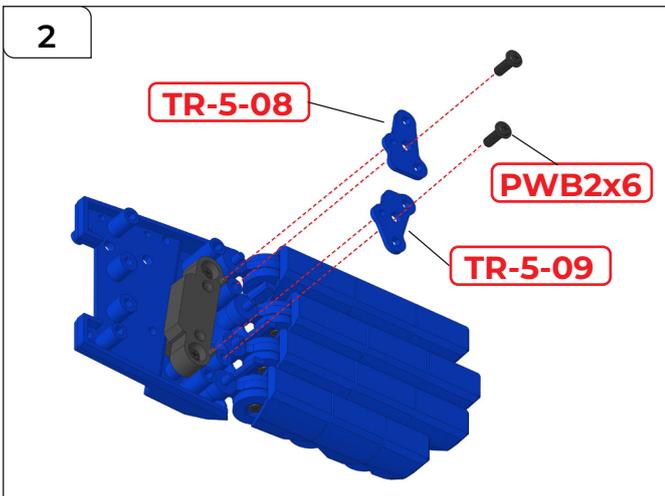
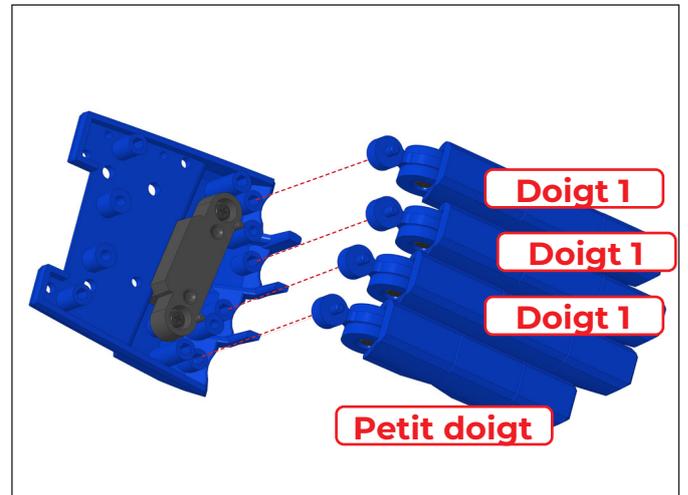
Assemblage de la main droite



ÉTAPE 1

Fixez TR-5-13 sur TR-5-05 avec 2 vis PB2x5 mm.

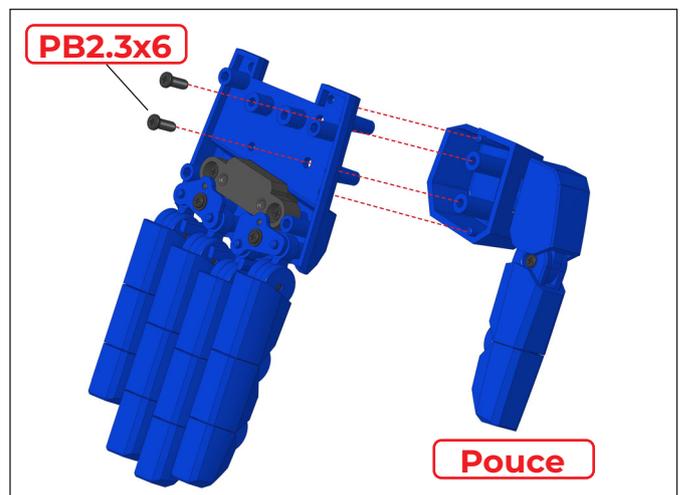
Attachez l'auriculaire et 3 séries de doigts tel qu'indiqué ci-dessous. Remarque : pour cette étape ainsi que pour la suivante, il pourra être plus facile d'attacher deux doigts adjacents à la fois plutôt que les quatre doigts en une seule fois.



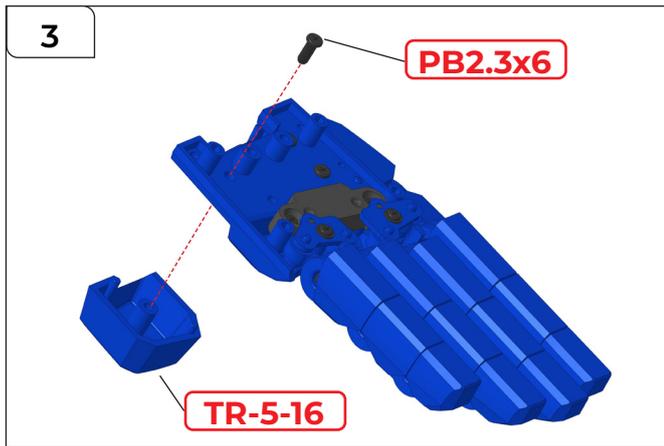
ÉTAPE 2

Fixez TR-5-08 et TR-5-09 sur l'ensemble issu de l'étape 1 avec 2 vis PWB2x6 mm.

Fixez ensuite le pouce sur la paume avec 2 vis PB2.3x6 mm.



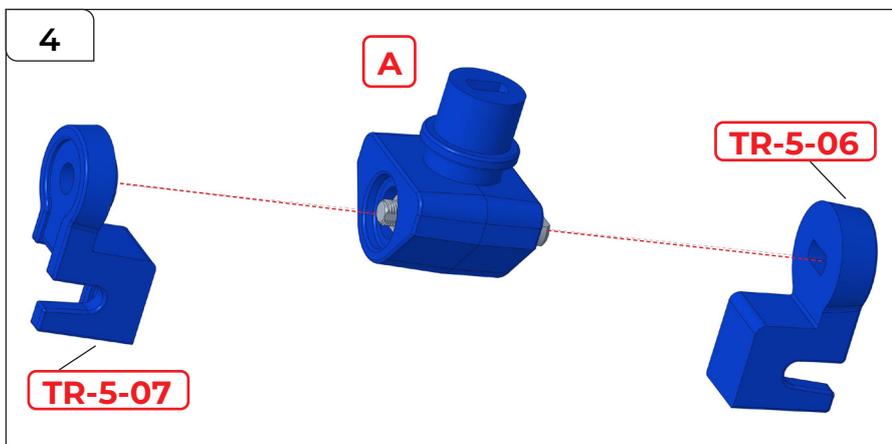
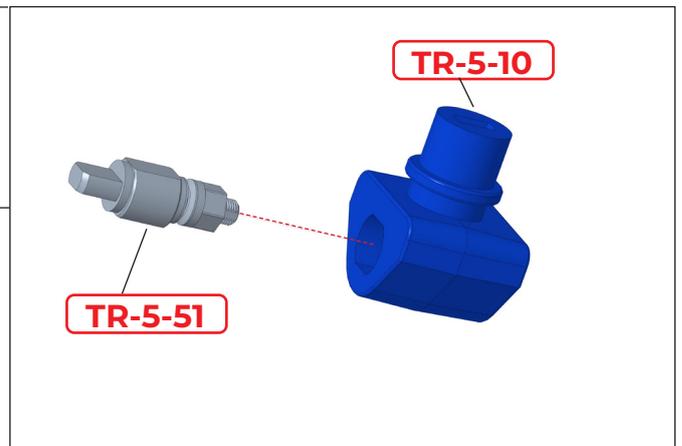
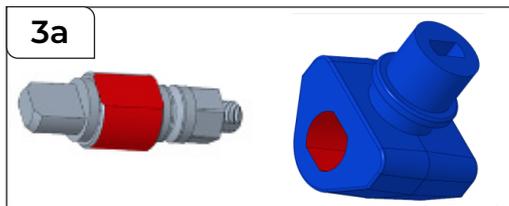
Assemblage de la main droite



ÉTAPE 3

Installez TR-5-16 sur la main droite tel qu'indiqué. Utilisez 1 vis PB2.3x6 mm pour la fixer sur le pouce.

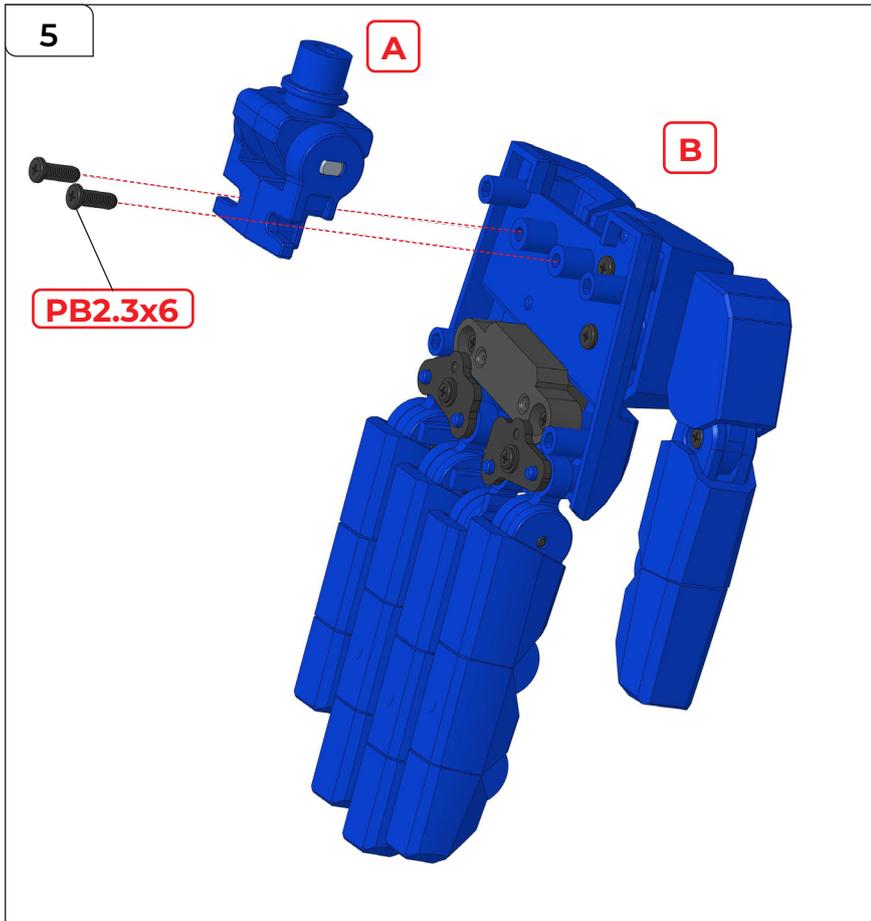
Insérez ensuite TR-5-51 dans TR-5-10 en vérifiant le sens des pièces tel qu'indiqué en rouge en 3a. Pour ce faire, il pourra être nécessaire d'utiliser un petit marteau.



ÉTAPE 4

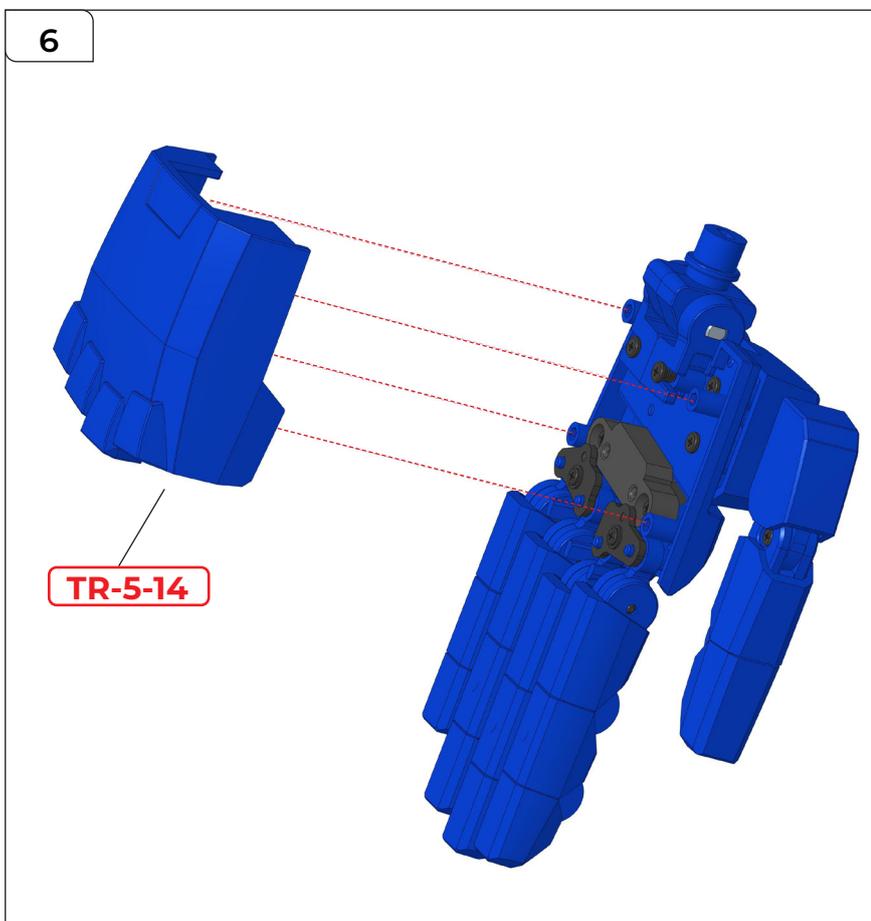
Installez TR-5-07 et TR-5-06 sur A tel qu'indiqué sur la photo.

Assemblage de la main droite



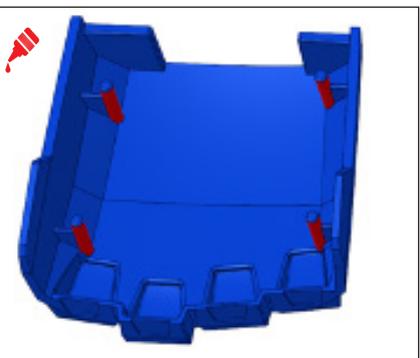
ÉTAPE 5

Fixez ensuite l'ensemble issu de l'étape 4(A) sur la main (B) avec **2 vis PB2.3x6 mm** tel qu'indiqué ci-dessous.

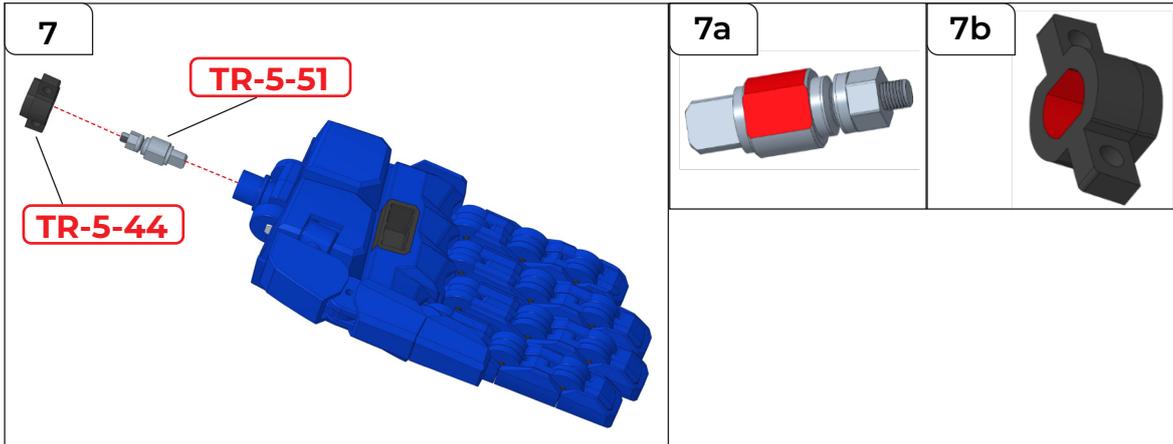


ÉTAPE 6

Appliquez un peu de colle sur **TR-5-14** tel qu'indiqué ci-dessus, puis attachez-la sur la main que vous venez d'assembler.

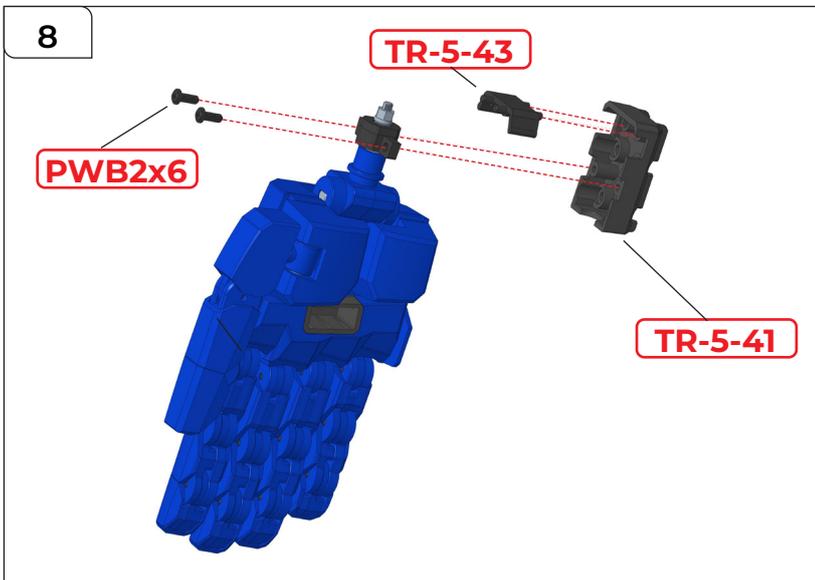
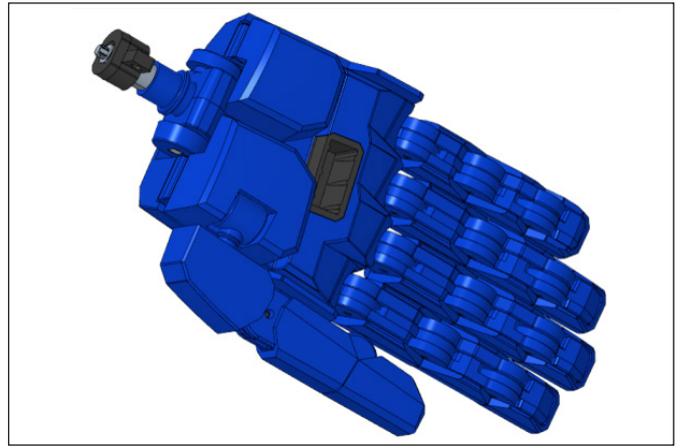


Assemblage de la main droite



ÉTAPE 7

Fixez **TR-5-51** et **TR-5-44** sur la main droite tel qu'indiqué, en vérifiant le sens des pièces tel qu'indiqué en 7a et 7b.

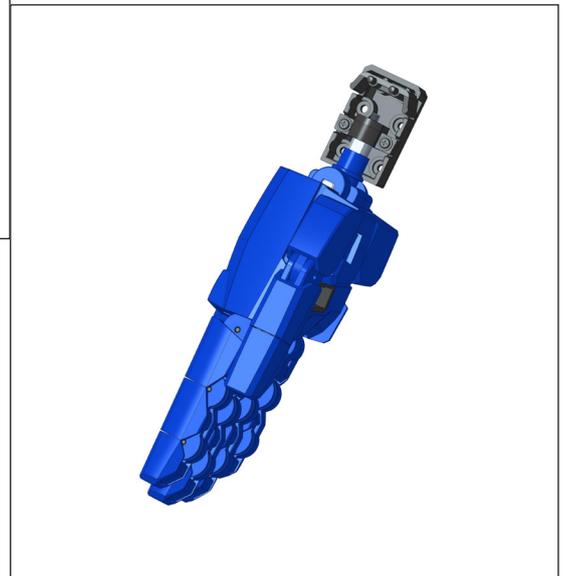


ÉTAPE 8

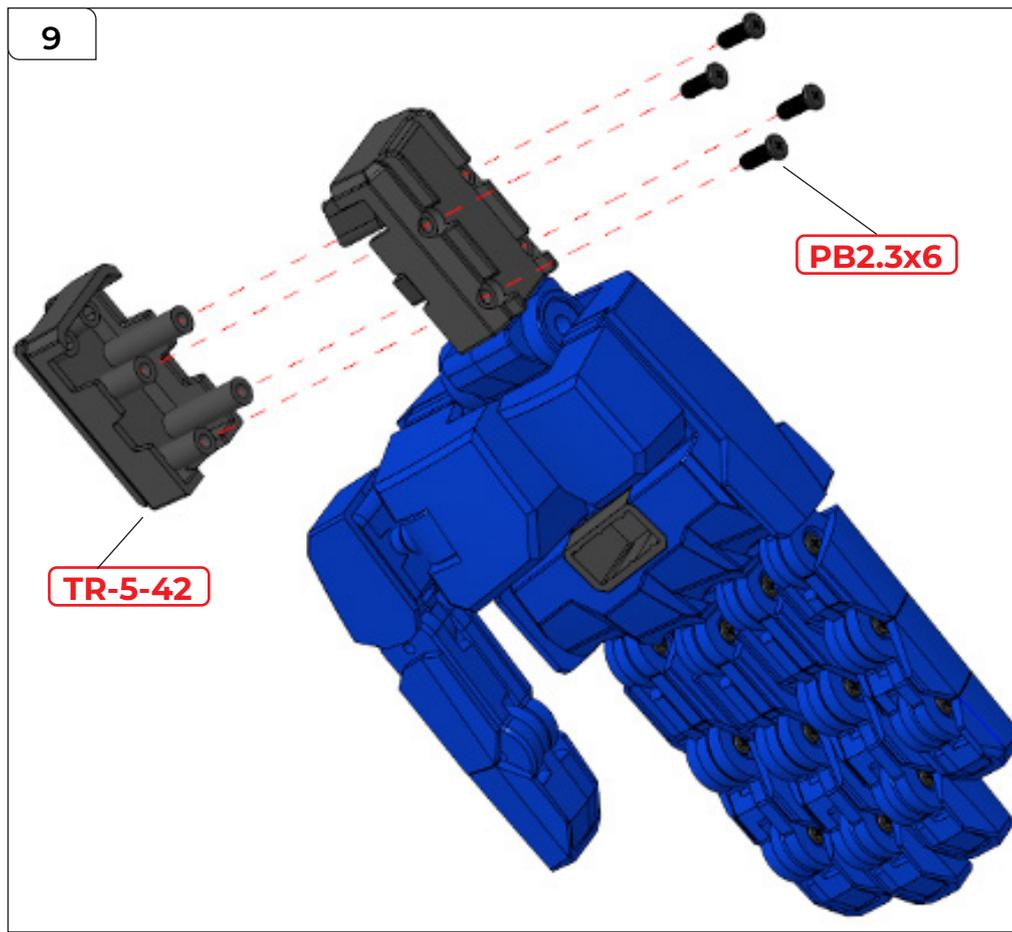
Placez ensuite **TR-5-43** sur **TR-5-41** avant de fixer **TR-5-43** à **TR-5-44** sur la main tel qu'indiqué ci-dessous.

Fixez les pièces avec **2 vis PWB2x6 mm**.

Remarque : la pièce **TR-5-43** sera fixée à l'étape suivante.

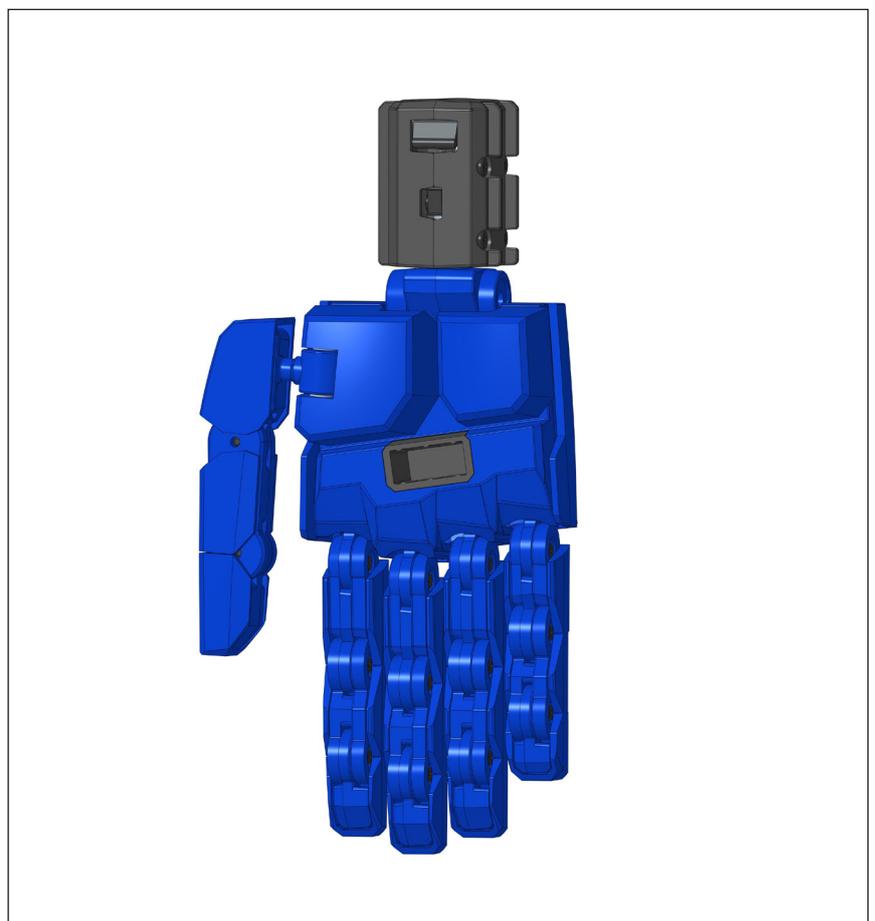


Assemblage de la main droite

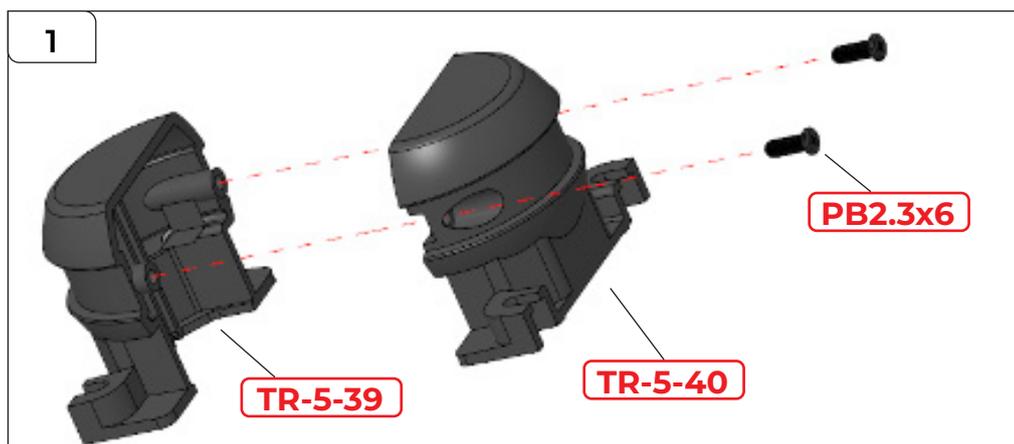


ÉTAPE 9

Fixez TR-5-42 sur la main tel qu'indiqué avec 4 vis PB2.3x6 mm.



Assemblage du bras inférieur droit



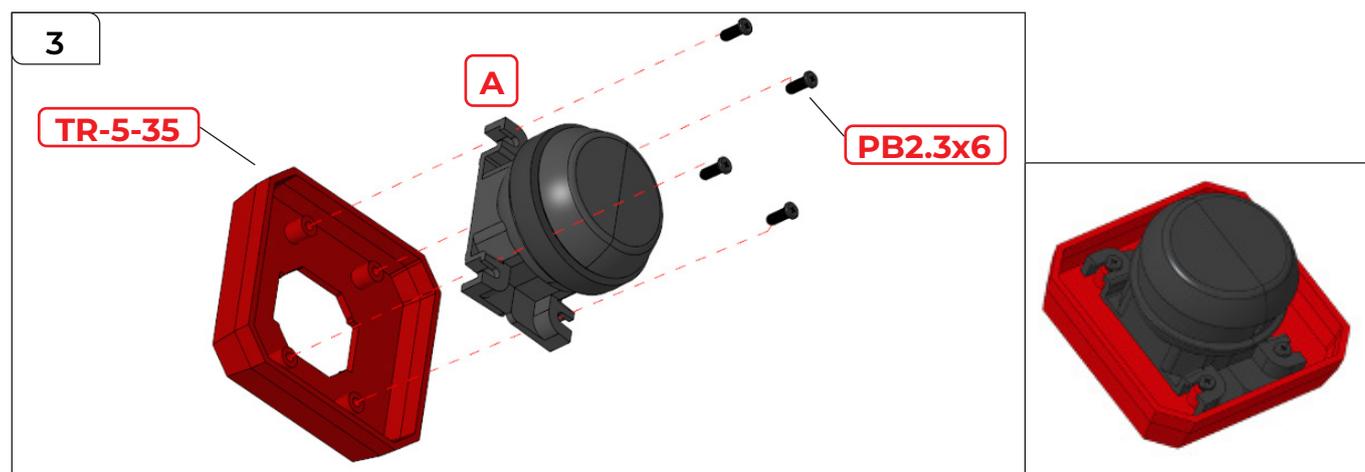
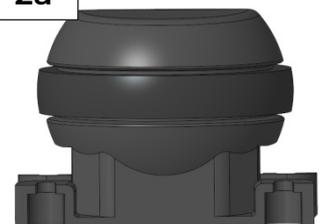
ÉTAPE 1

Assemblez TR-5-39 et TR-5-40 avec 2 vis PB2.3x6 mm.



Poussez TR-5-46 dans le renforcement de A (cf. 2a).

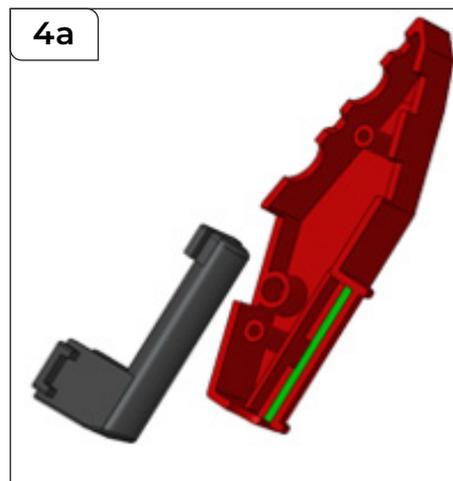
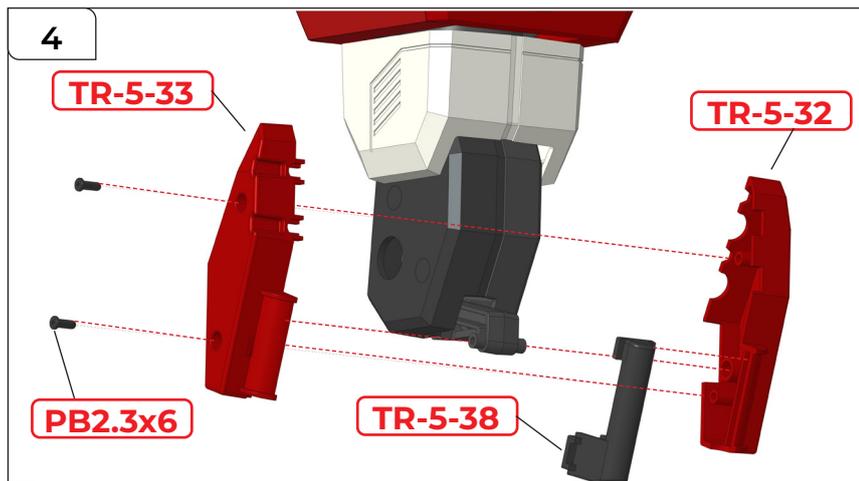
2a



ÉTAPE 3

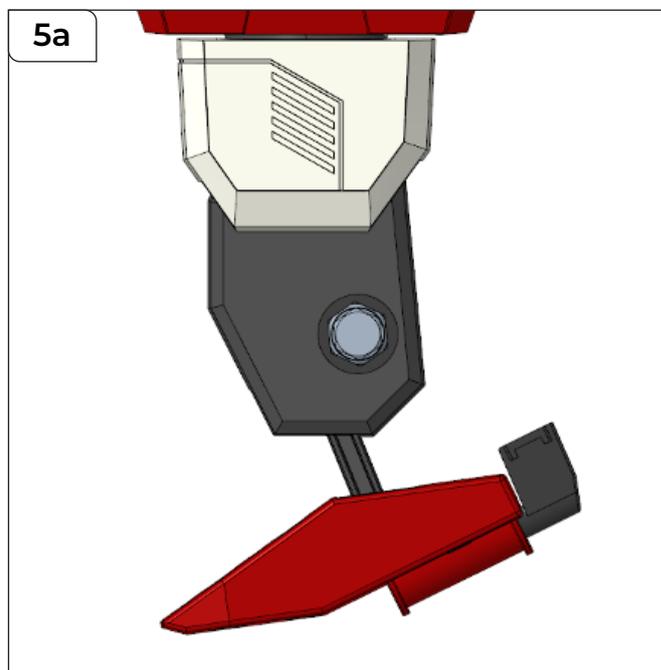
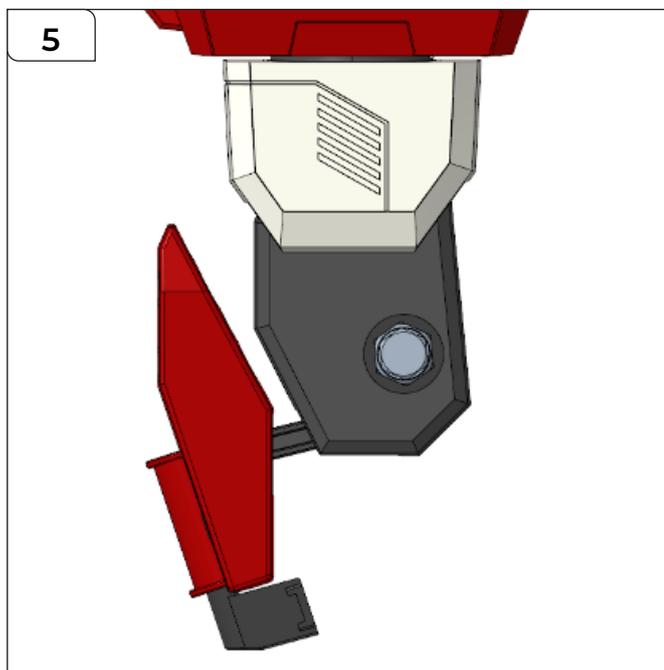
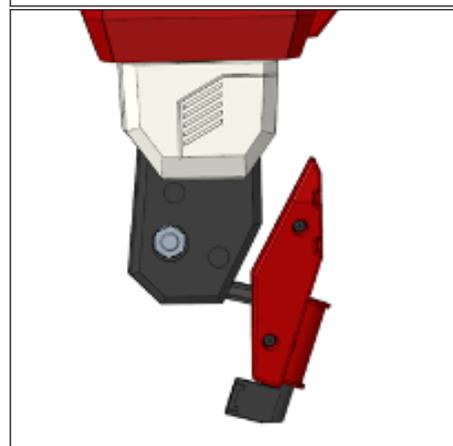
Fixez TR-5-35 sur A avec 4 vis PB2.3x6 mm.

Assemblage du bras inférieur droit



ÉTAPE 4

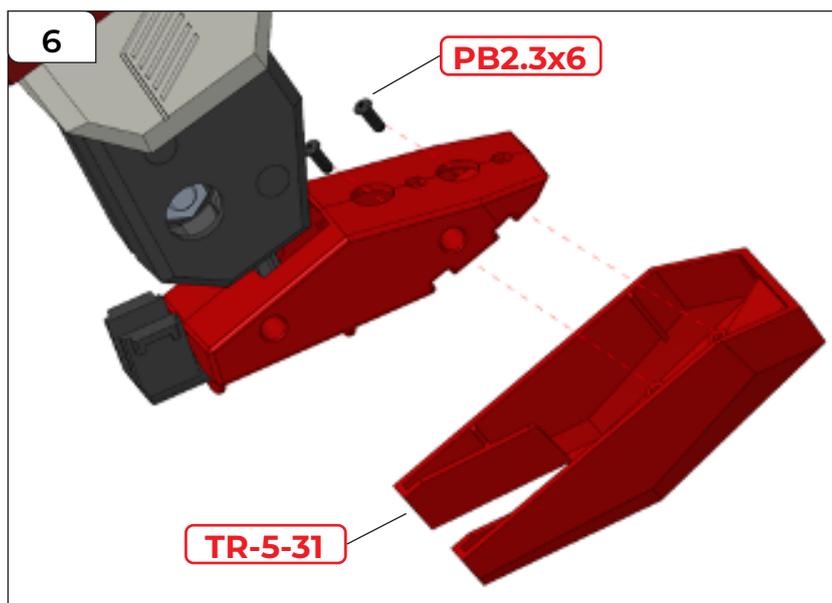
Fixez **TR-5-33, 32 & 38** sur le bras droit (issu du pack 4).
Les images de droite montrent l'orientation à respecter pour ces pièces. **TR-5-38** doit se déplacer dans la rainure surlignée en vert en 4a.
Assemblez-les pièces avec **2 vis PB2.3x6 mm**.



ÉTAPE 5

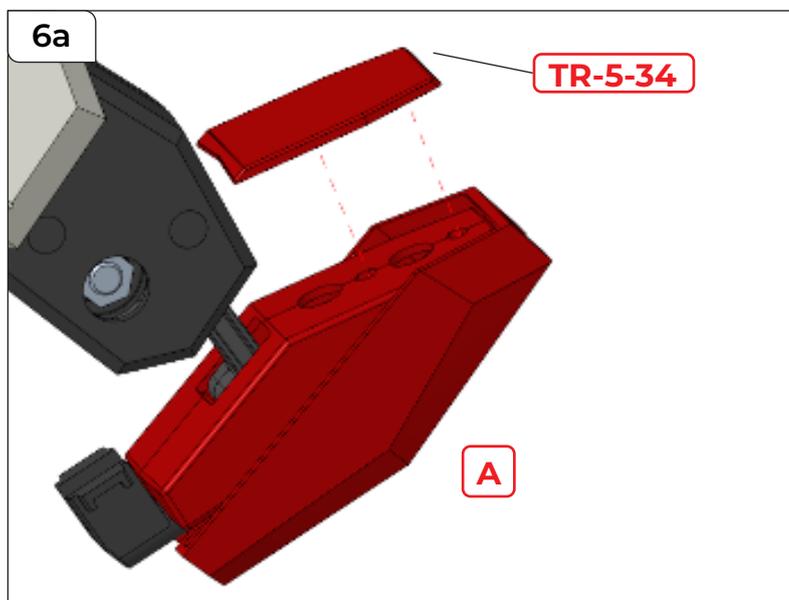
Avant de commencer à travailler sur les étapes suivantes, placez la partie inférieure du bras droit dans le sens indiqué en 5a.

Assemblage du bras inférieur droit



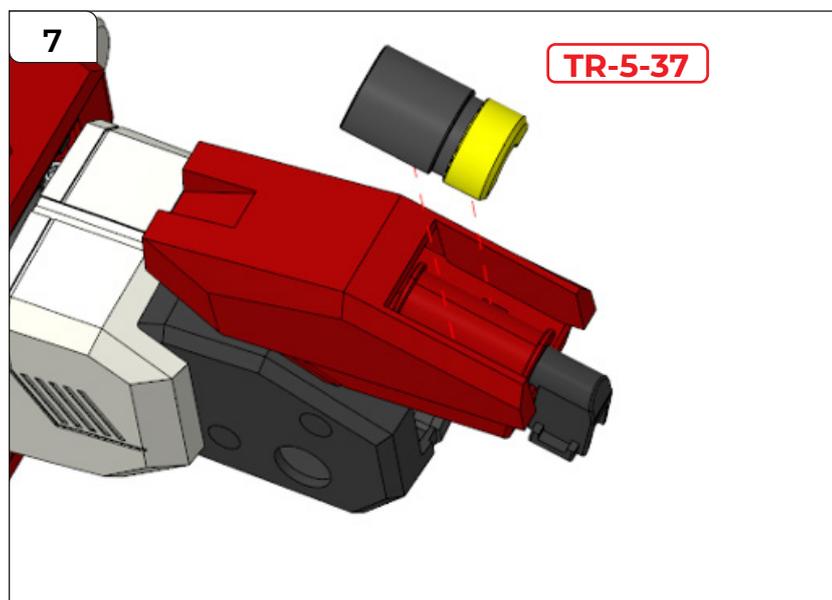
ÉTAPE 6

Fixez TR-5-31 sur le bras avec
2 vis PB2.3x6 mm.
Fixez TR-5-34 sur la bras tel qu'indiqué en 6a.

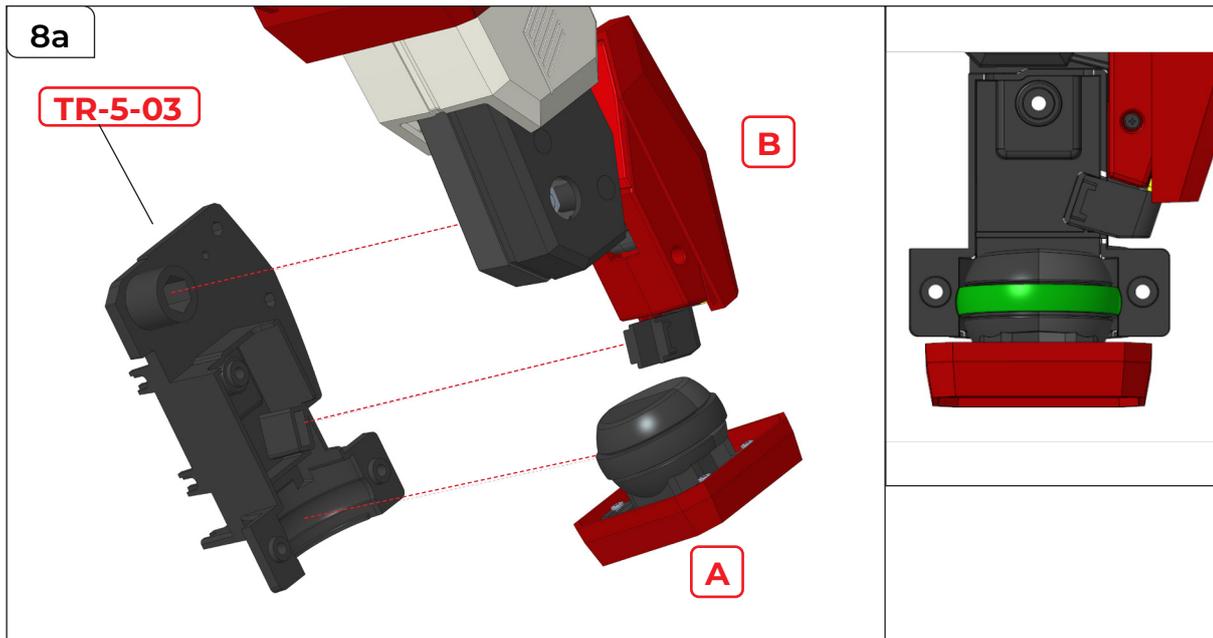


ÉTAPE 7

Fixez TR-5-37 sur le bras.

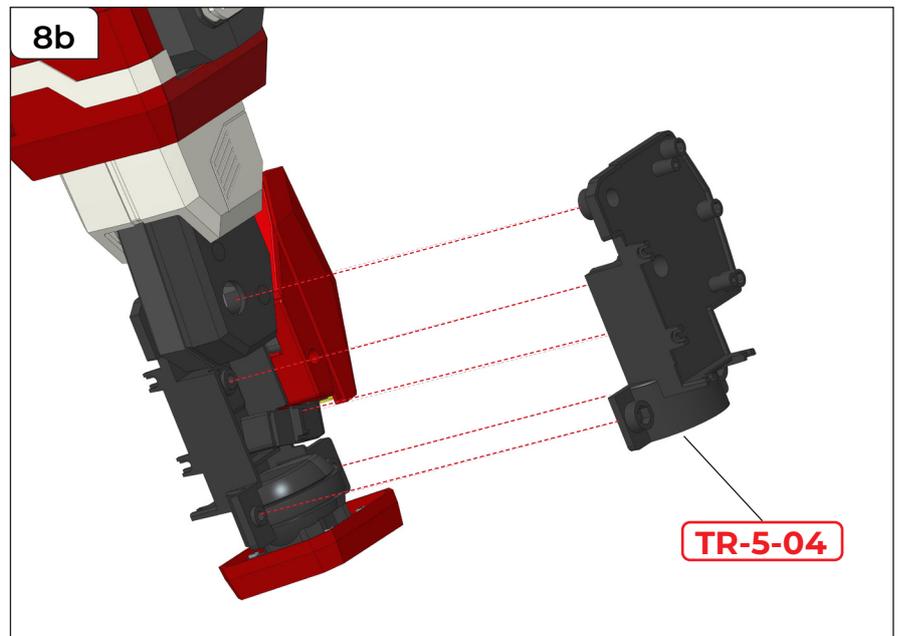


Assemblage du bras inférieur droit

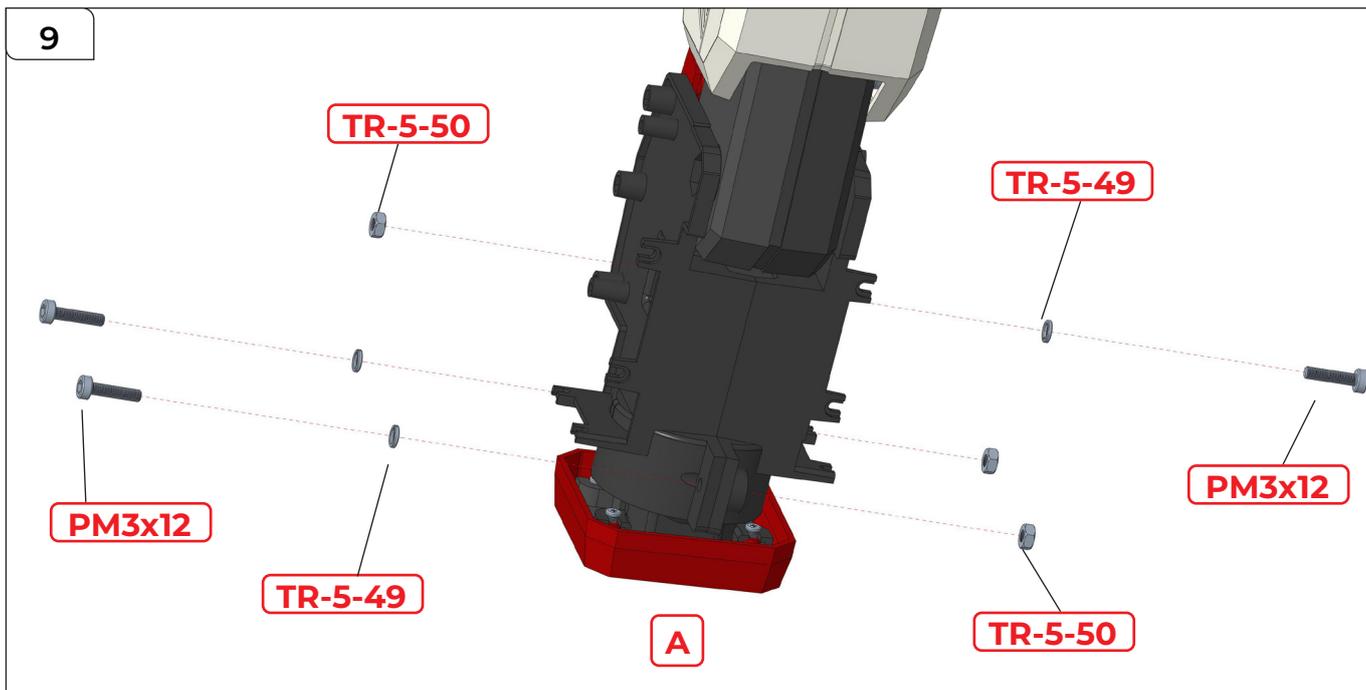


ÉTAPE 8

Installez A, TR-5-03 et TR-5-04 sur le bras B tel qu'indiqué.

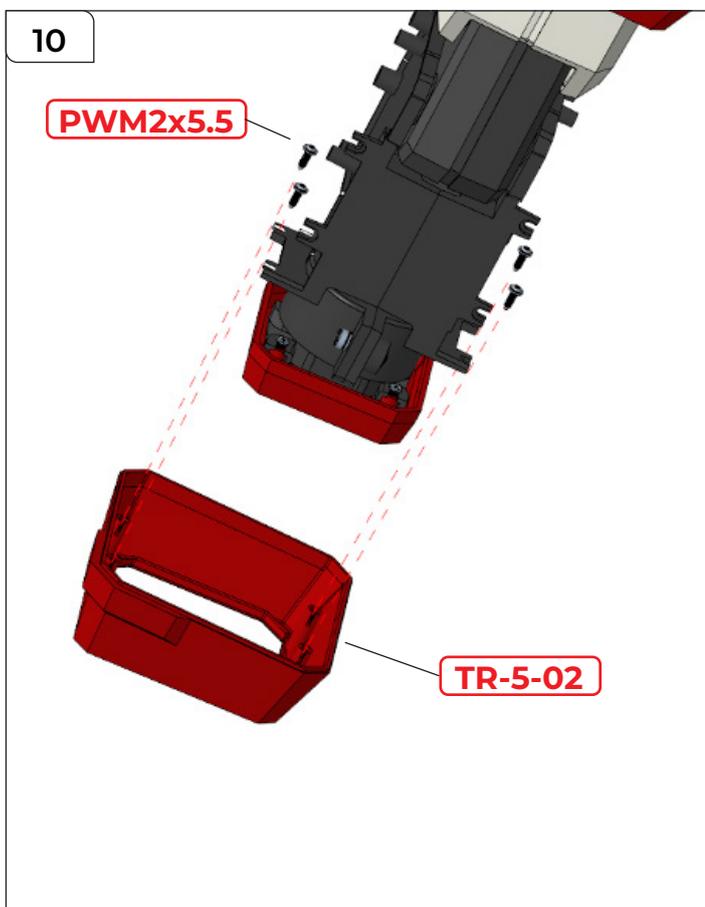


Assemblage du bras inférieur droit



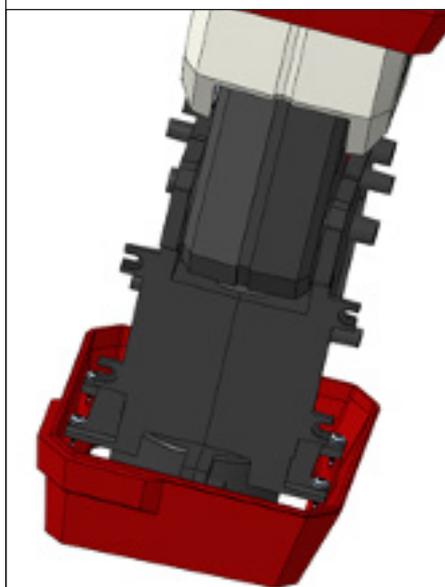
ÉTAPE 9

Vissez 3 écrous TR-5-49 sur 3 vis PM3x12 mm, puis faites-les passer dans les pas de vis tel qu'indiqué. Installez 3 TR-5-50 sur les vis pour fixer l'ensemble.

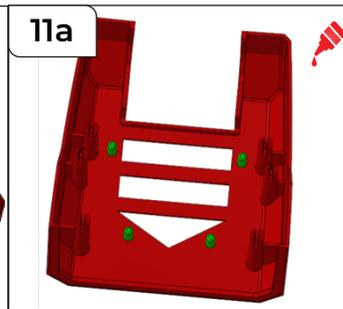
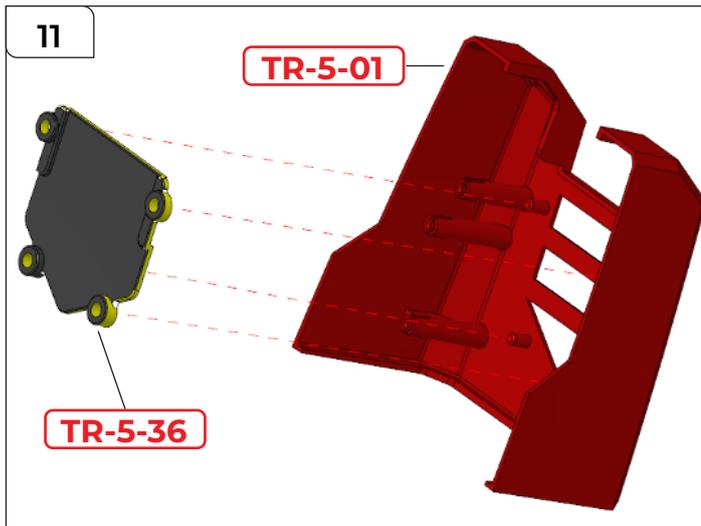


ÉTAPE 10

Poussez TR-5-02 sur le bras, en le fixant avec 4 vis PWM2x5.5 mm.

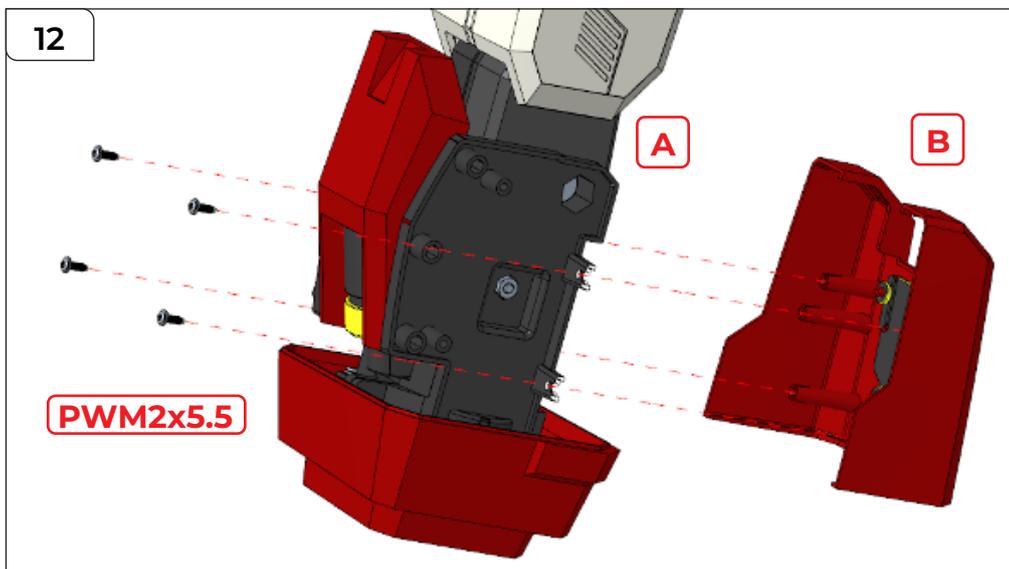


Assemblage du bras inférieur droit



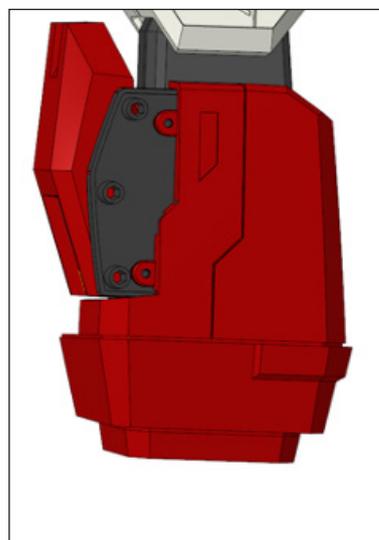
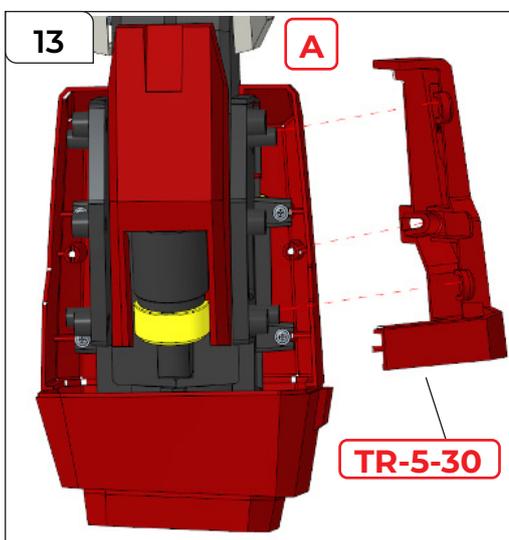
ÉTAPE 11

Appliquez un peu de colle forte sur TR-5-36 (cf. zone verte en 11a), puis fixez la pièce sur TR-5-01 tel qu'indiqué.



ÉTAPE 12

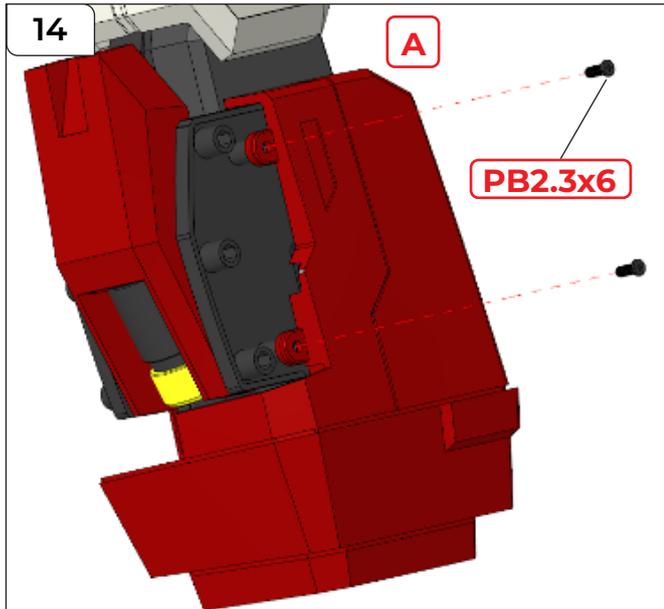
Fixez l'ensemble issu de l'étape 11 sur le bras tel qu'indiqué sur la photo. Utilisez 4 vis PWM2x5,5 mm.



ÉTAPE 13

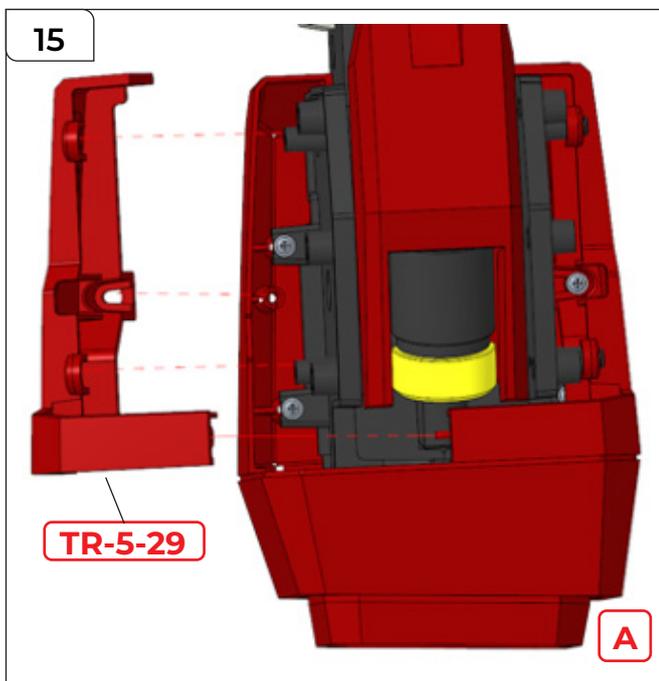
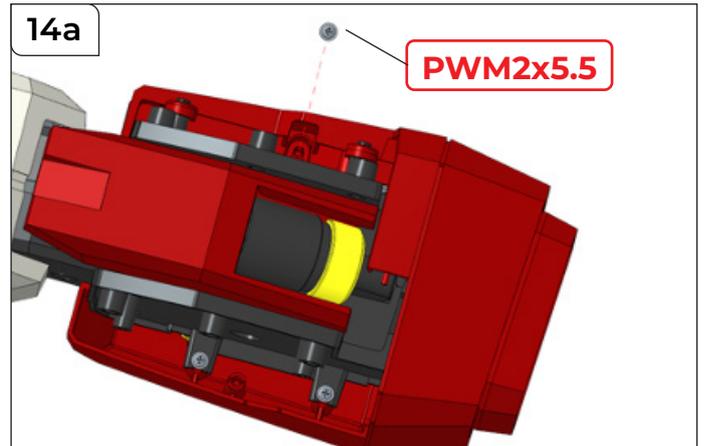
Fixez TR-5-30 sur le bras tel qu'indiqué.

Assemblage du bras inférieur droit



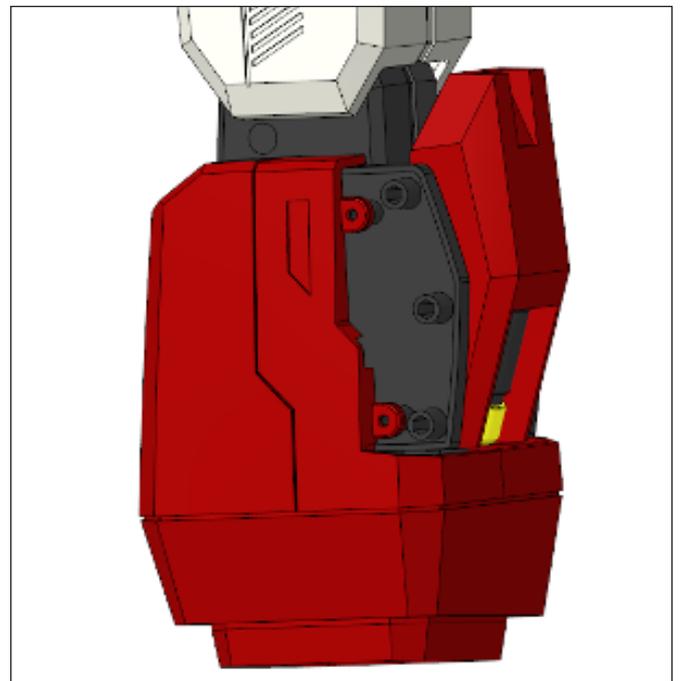
ÉTAPE 14

Fixez TR-5-30 sur le bras avec 2 vis PB2.3x6 mm et 1 vis PWM2x5,5 mm tel qu'indiqué en 14 et 14a ci-dessous.

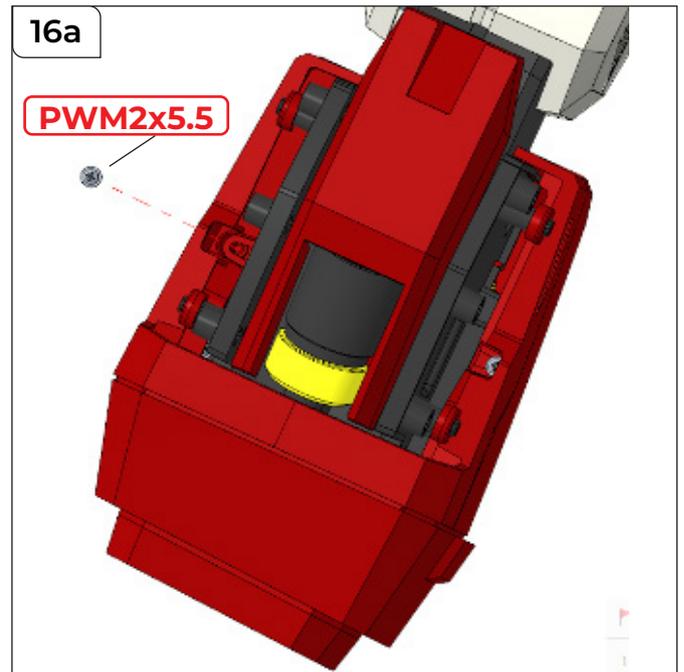
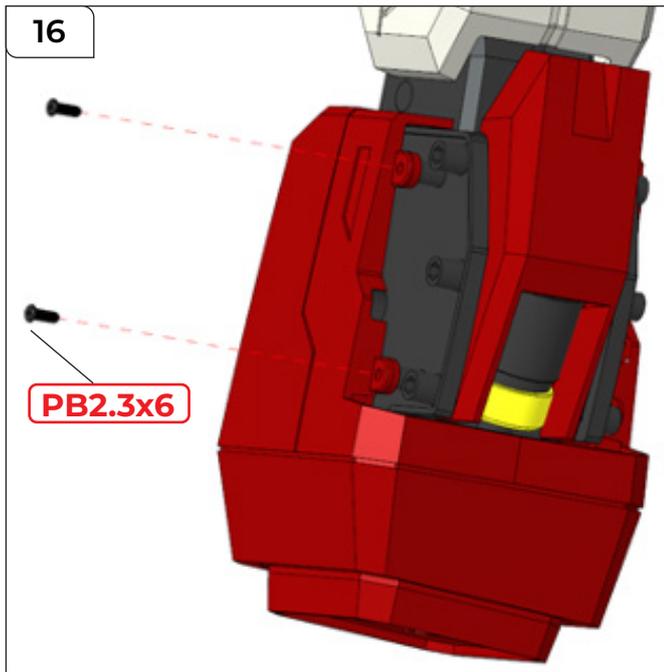


ÉTAPE 15

Fixez TR-5-29 sur l'autre côté du bras tel qu'indiqué sur la photo.

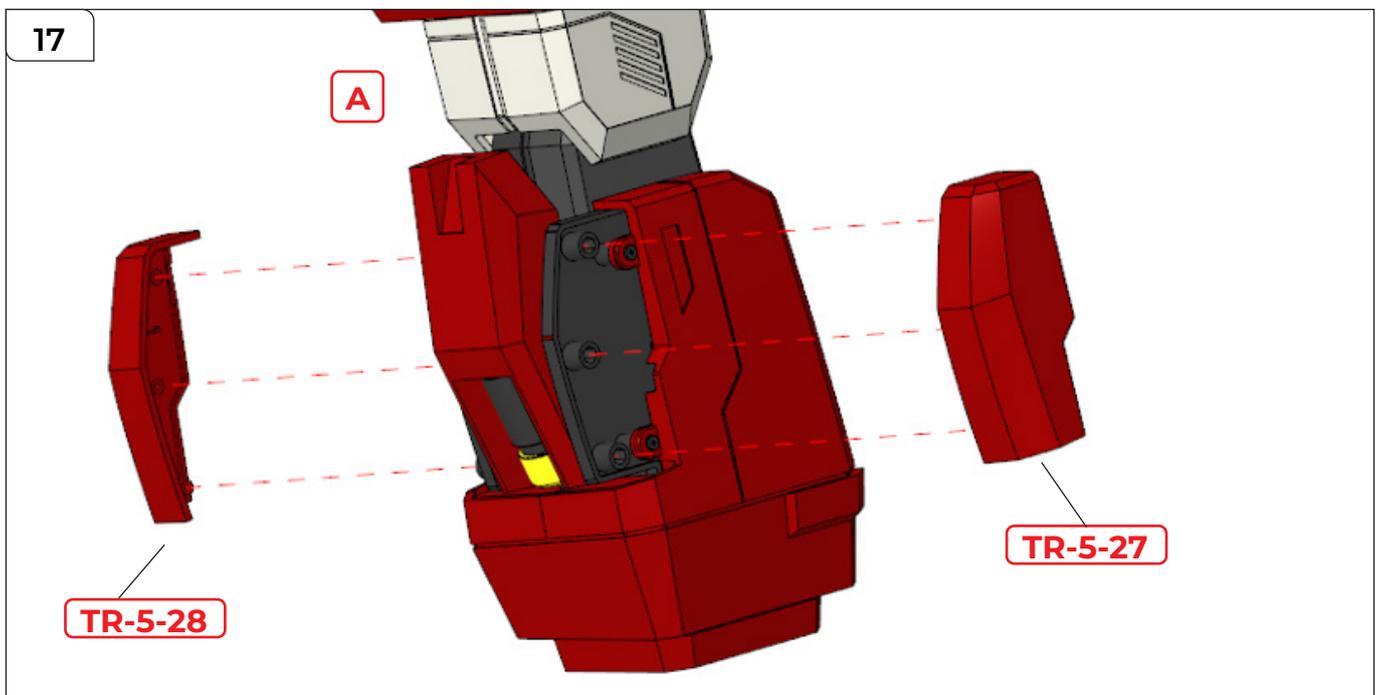


Assemblage du bras inférieur droit



ÉTAPE 16

Fixez **TR-5-29** sur le bras avec 2 vis **PB2.3x6 mm** et 1 vis **PWM2x5,5 mm** tel qu'indiqué en 16 et 16a ci-dessus.

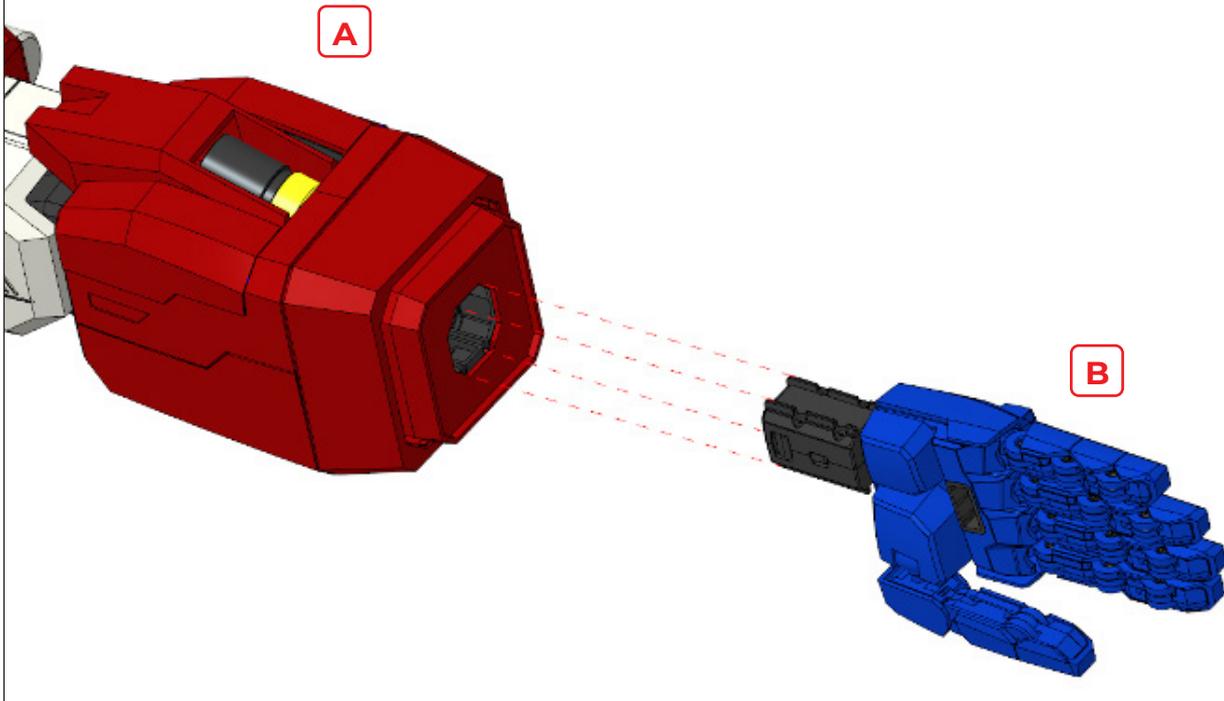


ÉTAPE 17

Testez les pièces **TR-5-27** et **28** tel qu'indiqué avant de les assembler.

Assemblage du bras inférieur droit

18



ÉTAPE 18

Poussez la main dans l'extrémité du bras tel qu'indiqué sur la photo.

Assemblage du bras inférieur droit

PACK 5 COMPLET

